



Nichtlineare Optimierung und optimale Steuerung - Übungsblatt 3
(Besprechung: Montag, 6. Mai 2013)

Aufgabe 8 (*Tangentialkegel*)

Sei $S \subset \mathbb{R}^n$ und $\bar{x} \in S$ Zeigen Sie:

$T(S, \bar{x})$ ist ein abgeschlossener Kegel.

Aufgabe 9 (*Tangentialkegel und konische Hülle*)

Sei $K \subset \mathbb{R}^n$ konvex und $\bar{x} \in K$. Zeigen Sie:

$$T(K, \bar{x}) = \overline{K(\bar{x})}.$$

Also, dass der Tangentialkegel der Abschluss der konischen Hülle von K in \bar{x} ist.

Aufgabe 10 (*Variationsungleichung*)

Sei $S \subset \mathbb{R}^n$ und $\bar{x} \in S$ eine Minimalstelle des Problems

$$\min \{f(x) : x \in S\}.$$

Ferner sei f differenzierbar in \bar{x} . Zeigen Sie, dass dann gilt

$$\nabla f(\bar{x})^T v \geq 0 \quad \forall v \in T(S, \bar{x}).$$

Aufgabe 11 (*Konvexe Hülle von Extrempunkten*)

Sei $K \subset \mathbb{R}^n$ kompakt und konvex. Zeigen Sie:

K ist der Abschluss der konvexen Hülle ihrer Extrempunkte.

Hinweis: Induktion über die Raumdimension, Trennungssatz und benutzen Sie das folgende Lemma.

Lemma

Sei $K \subset \mathbb{R}^n$ konvex und H eine Hyperebene mit folgenden Eigenschaften

- $T := K \cap H \neq \emptyset$
- K ist komplett in einer der beiden abgeschlossenen, durch H bestimmten, Halbräumen enthalten.

Dann gilt:

Jeder Extrempunkt von T ist auch Extrempunkt von K .