

Übungen 7 zur Modellierung und Simulation III / Dynamische Systeme und Modellreduktion (WS 2013/14)

[http://www.uni-ulm.de/mawi/mawi-numerik/lehre/wintersemester-20132014/
vorlesung-modellierung-und-simulation-3.html](http://www.uni-ulm.de/mawi/mawi-numerik/lehre/wintersemester-20132014/vorlesung-modellierung-und-simulation-3.html)

[http://www.uni-ulm.de/mawi/mawi-numerik/lehre/wintersemester-20132014/
vorlesung-dynamische-systeme-und-modellreduktion.html](http://www.uni-ulm.de/mawi/mawi-numerik/lehre/wintersemester-20132014/vorlesung-dynamische-systeme-und-modellreduktion.html)

Aufgabe 7.1 (FitzHugh–Nagumo Modell)

Die FitzHugh–Nagumo (FHN) Gleichungen sind eine einfache Reformulierung des Hodgkin–Huxley-Modells, für welches Hodgkin und Huxley den Medizin-Nobelpreis 1952 gewannen.

Das Hodgkin–Huxley-Modell simuliert die elektrische Signalübertragung des Tintenfisch-Riesenaxons. Das Riesenaxon kann als langer, dünner Kanal angesehen werden, an dessen äußerer Membran Signale entlang laufen. Die FHN-Gleichungen beschreiben dieselben Phänomene wie das Hodgkin–Huxley-Modell und sind gegeben durch

$$\begin{aligned} \dot{u} &= f(u) - v + I_a \\ \dot{v} &= \varepsilon(u - \gamma v + \delta) \\ f(u) &:= u(a - u)(u - 1), \end{aligned} \tag{1}$$

wobei u die Spannung auf der Membran modelliert und v eine kombinierte Kraft repräsentiert, die nötig ist, um einen Ruhezustand zu erreichen. Weiter repräsentiert I_a eine Stromstärke, die von außen angelegt ist. Die Parameterwerte sind gegeben als $\varepsilon = 0.01$, $\gamma = 0.5$, $\delta = 0$ und $a = -1$.

- (A) Nutzen Sie die MATLAB-Codes zu Blatt 6, um (1) numerisch zu lösen. Variieren Sie dabei die angelegte Stromstärke zwischen 0 und 1.
- (B) Plotten Sie ein Phasenportrait des Modells. Zeichnen Sie die Nullklinen und die Trajektorie aus (A) ein.
- (C) In der Diplomarbeit <http://www.siehr.net/publications/Siehr2007.pdf> behauptet der Autor auf S. 21, dass bei einem Wert von $I_a^H := 0.4763$ eine Hopf-Bifurkation auftritt. Überprüfen Sie diese Behauptung mit numerischen Experimenten.

Aufgabe 7.2 (FitzHugh–Nagumo-Modell, Fortsetzung)

Ändern Sie im Modell den Parameter δ auf $\delta = 0.5$. Und wählen Sie $I_a = 0$. Setzen Sie die Anfangswerte auf die Werte im Gleichgewicht. Variieren Sie die angelegte Spannung $I_a \in [0, 0.04]$ und simulieren Sie das System: In diesem Zustand heißt das System *erregbar*. Das Aktionspotential von Nervenzellen kann so simuliert werden.

Aufgabe 7.3 (FitzHugh–Nagumo-Modell: Bifurkationsanalyse)

Wir wollen den Wert von I_a bestimmen, bei dem eine Hopf-Bifurkation auftritt. Dafür nutzen wir das Programm MatCont. In MATLAB starten Sie MatCont mit `matcont`.

1. Geben Sie das Modell in MatCont ein. Dafür wählen Sie im Menü **Select>System>New**.
 2. Jetzt geben Sie Anfangswerte für die Variablen und Parameter via **Type>Initial Point>Point** ein. Außerdem können Sie die Integrations-Optionen ändern. Klicken Sie *nicht* auf **Select Cycle**!
 3. Wir brauchen noch ein Plot-Fenster: Wählen Sie **Window>Graphic>2Dplot**. Auf den Achsen sollten u und v aufgetragen werden. Passen Sie mit **Layout>Plotting region** die Plotgrenzen an.
 4. Jetzt soll das System nahe ans Gleichgewicht integriert werden. Wählen Sie **Compute>Forward**.
 5. Wenn Sie vorher **Window>Numeric** geöffnet hätten, könnten Sie die numerischen Werte verfolgen. Geben Sie also neue Anfangswerte in den “Starter” ein, und integrieren Sie das System erneut mit **Compute>Forward**.
 6. Sollte obiger Schritt nicht funktionieren, geben Sie **why** in MATLAB ein.
 7. Wir wollen mit einem Fortsetzungs-, Pfadverfolgungs- oder Homotopieverfahren den Fixpunkt verfolgen, wenn sich der Parameter I_a ändert. Dafür muss das Gleichgewicht als Startwert geladen werden. Öffnen Sie **Select>Initial Point**. Wählen Sie einen Wert aus, der nahe am Gleichgewicht liegen sollte. (Anklicken, **Select** drücken.)
 8. Wählen Sie **Type>Initial Point>Equilibrium**. Das Hauptfenster zeigt an: **EP_EP(1)**, d. h. “starte am Gleichgewicht, um ein Gleichgewicht zu verfolgen”. Sie bekommen zusätzlich ein Starter- und ein Continuer-Fenster.
 9. Im Starter aktivieren Sie den Parameter, der variiert werden soll.
 10. Im Continuer können Sie die maximale Schrittweite etwas kleiner wählen.
 11. Ändern Sie das Plot-Fenster via **Layout>...**, so dass I_a gegen u aufgetragen wird.
 12. Nutzen Sie **Compute>Forward** oder **Compute>Backward**, um die Kurve der Nullstellen der rechten Seite der Differentialgleichung für verschiedene Werte von I_a zu erhalten. Benutzen Sie auch den Stop- und Resume-Knopf im neu aufgegangenen Fenster. MatCont zeigt eine Hopf-Bifurkation mit dem Symbol H im Plot an.
 13. Ändern Sie im Numeric-Fenster über **Window>Layout**, dass auch die Eigenwerte der Jacobi-Matrix angezeigt werden. Verfolgen Sie, dass an der Bifurkation tatsächlich die Eigenwerte die imaginäre Achse überschreiten. Bei welchem Wert von I_a^H tritt die Bifurkation also wirklich auf?
-