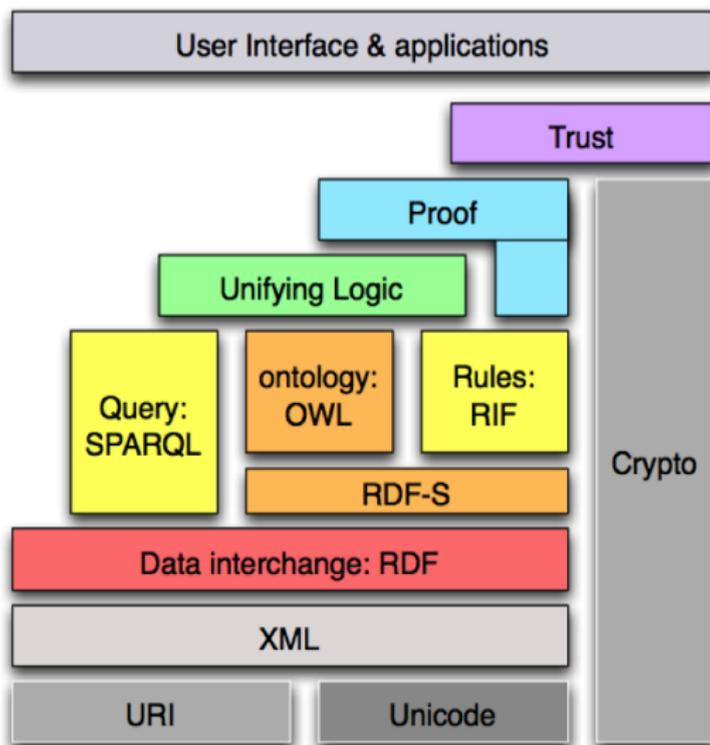




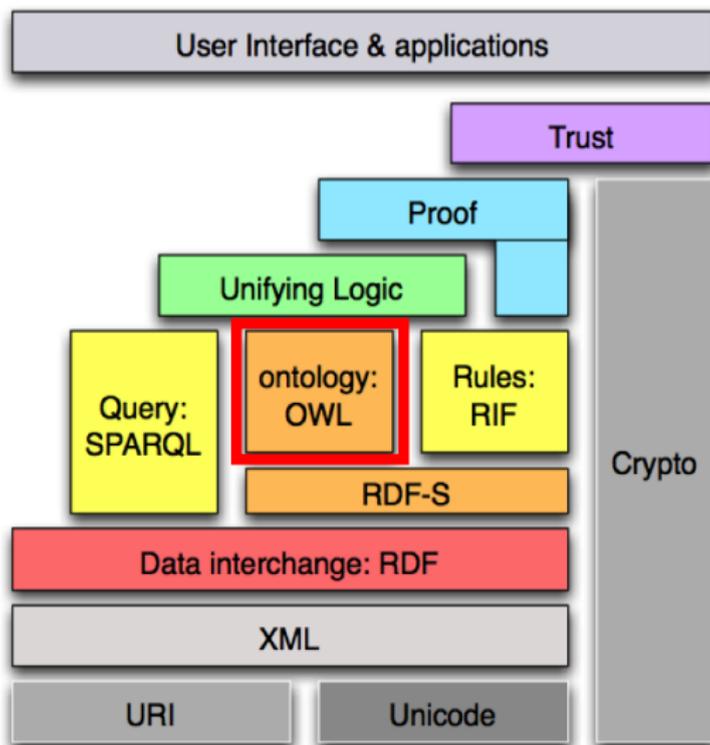
Organisatorisches: Inhalt

Einleitung und XML	17. Okt	SPARQL Syntax & Intuition	12. Dez
Einführung in RDF	20. Okt	Übung 4	15. Dez
RDF Schema	24. Okt	SPARQL Semantik	19. Dez
fällt aus	27. Okt	SPARQL 1.1	22. Dez
Logik – Grundlagen	31. Okt	Übung 5	9. Jan
Übung 1	3. Nov	SPARQL Entailment	12. Jan
Semantik von RDF(S)	7. Nov	SPARQL Implementierung	16. Jan
RDF(S) & Datalog Regeln	10. Nov	Abfragen & RIF	19. Jan
OWL Syntax & Intuition	14. Nov	Übung 6	23. Jan
Übung 2	17. Nov	Ontology Editing	26. Jan
OWL & BLs	21. Nov	Ontology Engineering	30. Jan
OWL 2	24. Nov	Linked Data	2. Feb
Tableau	28. Nov	Übung 7	6. Feb
Übung 3	1. Dez	SemWeb Anwendungen	9. Feb
Blocking & Unravelling	5. Dez	Wiederholung	13. Feb
Hypertableau	8. Dez	Übung 8	16. Feb

OWL 2



OWL 2



Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauealkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln
- ▶ Tableau (Modellabstraktion) entspricht einem Graph/Baum $G = \langle V, E, L \rangle$

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln
- ▶ Tableau (Modellabstraktion) entspricht einem Graph/Baum $G = \langle V, E, L \rangle$
- ▶ Initialisiere G mit einem Knoten v mit $L(v) = \{C\}$

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln
- ▶ Tableau (Modellabstraktion) entspricht einem Graph/Baum $G = \langle V, E, L \rangle$
- ▶ Initialisiere G mit einem Knoten v mit $L(v) = \{C\}$
- ▶ Erweitere G durch Anwendung von **Tableau Regeln**

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln
- ▶ Tableau (Modellabstraktion) entspricht einem Graph/Baum $G = \langle V, E, L \rangle$
- ▶ Initialisiere G mit einem Knoten v mit $L(v) = \{C\}$
- ▶ Erweitere G durch Anwendung von **Tableau Regeln**
 - ▶ \sqcup -Regel ist nichtdeterministisch (wir raten)
- ▶ Tableauezweig geschlossen falls G einen atomaren Widerspruch enthält (**Clash**)

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln
- ▶ Tableau (Modellabstraktion) entspricht einem Graph/Baum $G = \langle V, E, L \rangle$
- ▶ Initialisiere G mit einem Knoten v mit $L(v) = \{C\}$
- ▶ Erweitere G durch Anwendung von **Tableau Regeln**
 - ▶ \sqcup -Regel ist nichtdeterministisch (wir raten)
- ▶ Tableauezweig geschlossen falls G einen atomaren Widerspruch enthält (**Clash**)
- ▶ Tableaunkonstruktion erfolgreich, wenn keine Regeln anwendbar sind und kein Widerspruch vorliegt

Tableau Algorithmus für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- ▶ Testen der Erfüllbarkeit von C durch Konstruktion einer Abstraktion eines Modells \mathcal{I} so dass $C^{\mathcal{I}} \neq \emptyset$
- ▶ TBox wird in ein Konzept $C_{\mathcal{T}}$ internalisiert
- ▶ Konzepte in Negationsnormalform (NNF) \rightsquigarrow vereinfacht Regeln
- ▶ Tableau (Modellabstraktion) entspricht einem Graph/Baum $G = \langle V, E, L \rangle$
- ▶ Initialisiere G mit einem Knoten v mit $L(v) = \{C\}$
- ▶ Erweitere G durch Anwendung von **Tableau Regeln**
 - ▶ \sqcup -Regel ist nichtdeterministisch (wir raten)
- ▶ Tableauezweig geschlossen falls G einen atomaren Widerspruch enthält (**Clash**)
- ▶ Tableaunkonstruktion erfolgreich, wenn keine Regeln anwendbar sind und kein Widerspruch vorliegt
- ▶ C is erfüllbar g.d.w. es eine erfolgreiche Tableaunkonstruktion gibt

Tableau Regeln für \mathcal{ALC} Konzepte und TBoxen

- \sqcap -Regel: Für ein $v \in V$ mit $C \sqcap D \in L(v)$ und $\{C, D\} \not\subseteq L(v)$,
setze $L(v) := L(v) \cup \{C, D\}$.
- \sqcup -Regel: Für ein $v \in V$ mit $C \sqcup D \in L(v)$ und $\{C, D\} \cap L(v) = \emptyset$,
setze $L(v) := L(v) \cup \{X\}$ für ein $X \in \{C, D\}$.
- \exists -Regel: Für ein nicht blockiertes $v \in V$ mit $\exists r.C \in L(v)$, so dass
es keinen r -Nachfolger v' für v mit $C \in L(v')$ gibt,
setze $V = V \cup \{v'\}$, $E = E \cup \{\langle v, v' \rangle\}$, $L(v') := \{C\}$ und
 $L(v, v') := \{r\}$ für v' ein neuer Knoten.
- \forall -Regel: Für ein $v \in V$ mit r -Nachbarn v' , $\forall r.C \in L(v)$ und $C \notin L(v')$,
setze $L(v') := L(v') \cup \{C\}$.
- \mathcal{T} -Regel: Für ein $v \in V$ mit $C_{\mathcal{T}} \notin L(v)$,
setze $L(v) := L(v) \cup \{C_{\mathcal{T}}\}$.

Blocking/Blockierung

Ein Knoten $v \in V$ **blockiert** einen Knoten $v' \in V$ **direkt**, wenn:

1. v' von v erreichbar ist,
2. $L(v') \subseteq L(v)$; und
3. es keinen direkt blockierten Knoten v'' gibt so dass v' von v'' erreichbar ist.

Ein Knoten $v' \in V$ ist **blockiert** wenn entweder

1. v' direkt blockiert ist oder
2. es einen direkt blockierten Knoten v gibt so dass v' von v erreichbar ist.

Tableau Algorithmus Beispiel

Beispiel: Sei $\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C, B \equiv C \sqcup D, C \sqsubseteq \exists r.D\}$. Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Tableau Algorithmus Beispiel

Beispiel: Sei $\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C, B \equiv C \sqcup D, C \sqsubseteq \exists r.D\}$. Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Normalisierung:

$$\mathcal{T}' = \{A \sqsubseteq B, A \sqsubseteq \exists r.C, B \sqsubseteq C \sqcup D, C \sqcup D \sqsubseteq B, C \sqsubseteq \exists r.D\}$$

Tableau Algorithmus Beispiel

Beispiel: Sei $\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C, B \equiv C \sqcup D, C \sqsubseteq \exists r.D\}$. Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Normalisierung:

$$\mathcal{T}' = \{A \sqsubseteq B, A \sqsubseteq \exists r.C, B \sqsubseteq C \sqcup D, C \sqcup D \sqsubseteq B, C \sqsubseteq \exists r.D\}$$

Normalisierung II:

$$\mathcal{T}' = \{A \sqsubseteq B, A \sqsubseteq \exists r.C, B \sqsubseteq C \sqcup D, C \sqsubseteq B, D \sqsubseteq B, C \sqsubseteq \exists r.D\}$$

Tableau Algorithmus Beispiel

Beispiel: Sei $\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C, B \equiv C \sqcup D, C \sqsubseteq \exists r.D\}$. Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Normalisierung:

$$\mathcal{T}' = \{A \sqsubseteq B, A \sqsubseteq \exists r.C, B \sqsubseteq C \sqcup D, C \sqcup D \sqsubseteq B, C \sqsubseteq \exists r.D\}$$

Normalisierung II:

$$\mathcal{T}' = \{A \sqsubseteq B, A \sqsubseteq \exists r.C, B \sqsubseteq C \sqcup D, C \sqsubseteq B, D \sqsubseteq B, C \sqsubseteq \exists r.D\}$$

$$C_{\mathcal{T}} =$$

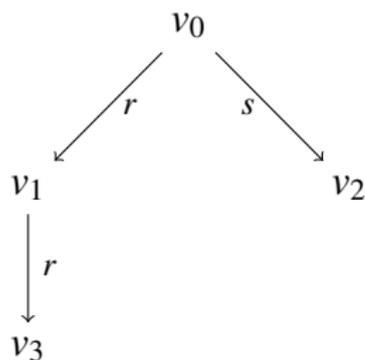
$$(\neg A \sqcup B) \sqcap (\neg A \sqcup \exists r.C) \sqcap (\neg B \sqcup C \sqcup D) \sqcap (\neg C \sqcup B) \sqcap (\neg D \sqcup B) \sqcap (\neg C \sqcup \exists r.D)$$

Tableau Algorithmus Beispiel

$C_{\mathcal{T}} =$

$$(\neg A \sqcup B) \sqcap (\neg A \sqcup \exists r.C) \sqcap (\neg B \sqcup C \sqcup D) \sqcap (\neg C \sqcup B) \sqcap (\neg D \sqcup B) \sqcap (\neg C \sqcup \exists r.D)$$

Wir erhalten das folgende widerspruchsfreie Tableau:



$$L(v_0) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \dots, B, \exists r.C, C, \neg D, \exists r.D\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, B, \exists r.D\}$$

$$L(v_2) = \{D, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, \neg C, B\}$$

$$L(v_3) = \{D, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, \neg C, B\}$$

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für *ALC* Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Behandlung von ABoxen

Um auch eine ABox \mathcal{A} zu berücksichtigen, initialisiere G so dass

- ▶ V einen Knoten v_a für jedes Individuum a in \mathcal{A} enthält

Behandlung von ABoxen

Um auch eine ABox \mathcal{A} zu berücksichtigen, initialisiere G so dass

- ▶ V einen Knoten v_a für jedes Individuum a in \mathcal{A} enthält
- ▶ $L(v_a) = \{C \mid C(a) \in \mathcal{A}\}$

Behandlung von ABoxen

Um auch eine ABox \mathcal{A} zu berücksichtigen, initialisiere G so dass

- ▶ V einen Knoten v_a für jedes Individuum a in \mathcal{A} enthält
- ▶ $L(v_a) = \{C \mid C(a) \in \mathcal{A}\}$
- ▶ $\langle v_a, v_b \rangle \in E$ g.d.w. $r(a, b) \in \mathcal{A}$

Behandlung von ABoxen

Um auch eine ABox \mathcal{A} zu berücksichtigen, initialisiere G so dass

- ▶ V einen Knoten v_a für jedes Individuum a in \mathcal{A} enthält
- ▶ $L(v_a) = \{C \mid C(a) \in \mathcal{A}\}$
- ▶ $\langle v_a, v_b \rangle \in E$ g.d.w. $r(a, b) \in \mathcal{A}$

Die Regeln können dann auf den initialisierten Graphen G angewendet werden

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Tableau für \mathcal{ALC} mit Inversen Rollen

Um auch eine inverse Rollen zu berücksichtigen, sind folgende Änderungen nötig

1. Markierungen für Kanten können auch inverse Rollen (r^-) enthalten,

Tableau für \mathcal{ALC} mit Inversen Rollen

Um auch eine inverse Rollen zu berücksichtigen, sind folgende Änderungen nötig

1. Markierungen für Kanten können auch inverse Rollen (r^-) enthalten,
2. Ein Knoten v' ist ein r -Nachbar von Knoten v wenn entweder
 - ▶ v' ein r -Nachfolger von v ist oder
 - ▶ v ein r^- -Nachfolger von v' ist

Tableau für \mathcal{ALC} mit Inversen Rollen

Um auch eine inverse Rollen zu berücksichtigen, sind folgende Änderungen nötig

1. Markierungen für Kanten können auch inverse Rollen (r^-) enthalten,
2. Ein Knoten v' ist ein r -Nachbar von Knoten v wenn entweder
 - ▶ v' ein r -Nachfolger von v ist oder
 - ▶ v ein r^- -Nachfolger von v' ist
3. ersetze r -Nachfolger in der \forall - und der \exists -Regel mit r -Nachbar

Die \exists -Regel erzeugt weiterhin

- ▶ einen r -Nachfolger für ein Konzept $\exists r.C$ wenn kein r -Nachbar existiert
- ▶ einen r^- -Nachfolger für ein Konzept $\exists r^-.C$ wenn kein r^- -Nachbar existiert

Tableau Beispiel mit Inversen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \equiv \exists r^{-}.A \sqcap (\forall r.(\neg A \sqcup \exists s.B))\}$$

Tableau Beispiel mit Inversen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \equiv \exists r^{-}.A \sqcap (\forall r.(\neg A \sqcup \exists s.B))\}$$

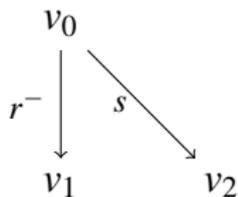
$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists r^{-}.A) \sqcap (\neg A \sqcup \forall r.(\neg A \sqcup \exists s.B)) \sqcap \\ (\forall r^{-}.(\neg A) \sqcup \exists r.(A \sqcap \forall s.(\neg B)) \sqcup A)$$

Tableau Beispiel mit Inversen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \equiv \exists r^- . A \sqcap (\forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B))\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists r^- . A) \sqcap (\neg A \sqcup \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B)) \sqcap \\ (\forall r^- . (\neg A) \sqcup \exists r. (A \sqcap \forall s. (\neg B)) \sqcup A)$$



$$L(v_0) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists r^- . A, \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B), \\ \neg A \sqcup \exists s. B, \exists s. B\}$$

$$L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists r^- . A, \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B)\}$$

$$L(v_2) = \{B, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \forall r^- . A\}$$

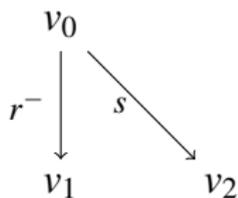
v_0 blockiert v_1

Tableau Beispiel mit Inversen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \equiv \exists r^- . A \sqcap (\forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B))\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists r^- . A) \sqcap (\neg A \sqcup \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B)) \sqcap \\ (\forall r^- . (\neg A) \sqcup \exists r. (A \sqcap \forall s. (\neg B)) \sqcup A)$$



$$L(v_0) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists r^- . A, \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B), \\ \neg A \sqcup \exists s. B, \exists s. B\}$$

$$L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists r^- . A, \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B)\}$$

$$L(v_2) = \{B, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \forall r^- . A\}$$

v_0 blockiert v_1

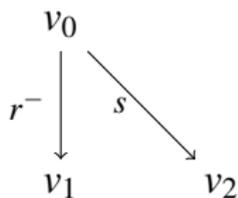
Ist der Algorithmus daher korrekt?

Tableau Beispiel mit Inversen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \equiv \exists r^- . A \sqcap (\forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B))\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists r^- . A) \sqcap (\neg A \sqcup \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B)) \sqcap (\forall r^- . (\neg A) \sqcup \exists r. (A \sqcap \forall s. (\neg B)) \sqcup A)$$



$$L(v_0) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists r^- . A, \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B), \neg A \sqcup \exists s. B, \exists s. B\}$$

$$L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists r^- . A, \forall r. (\neg A \sqcup \exists s. B)\}$$

$$L(v_2) = \{B, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \forall r^- . A\}$$

v_0 blockiert v_1

Ist der Algorithmus daher korrekt? **Nein!**

Tableau Beispiel mit Inversen II

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{T \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

Tableau Beispiel mit Inversen II

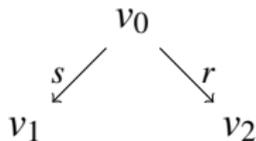
Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

Tableau Beispiel mit Inversen II

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C, \forall s^-.(\neg C)\}$$

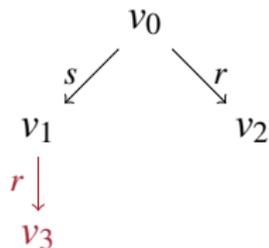
$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C\}$$

$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C\}$$

v_0 blockiert v_1 und v_2

Tableau Beispiel mit Inversen II

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{ \top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C \}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{ C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C) \}$$

$$L(v_1) = \{ C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C \}$$

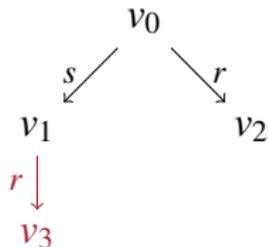
$$L(v_2) = \{ C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C \}$$

v_0 blockiert v_1 und v_2 **aber**

$$L(v_3) = \{ C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C \}$$

Tableau Beispiel mit Inversen II

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\} \cup \{\forall s^-. (\neg C)\}$$

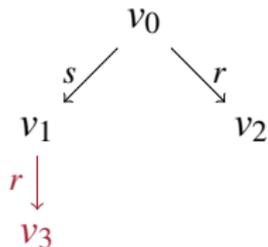
$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

v_0 blockiert v_1 und v_2 **aber**

$$L(v_3) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

Tableau Beispiel mit Inversen II

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\} \cup \{\neg C\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\} \cup \{\forall s^-. (\neg C)\}$$

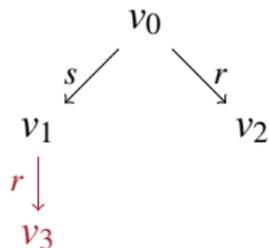
$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

v_0 blockiert v_1 und v_2 **aber**

$$L(v_3) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

Tableau Beispiel mit Inversen II

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\} \cup \{\neg C\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\} \cup \{\forall s^-. (\neg C)\}$$

$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

v_0 blockiert v_1 und v_2 **aber**

$$L(v_3) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

Korrektheit kann wiederhergestellt werden, wenn Teilmengen-Blockierung durch Gleichheits-Blockierung ersetzt wird, d.h., ersetzte $L(v') \subseteq L(v)$ durch $L(v') = L(v)$

Modellkonstruktion für Tableau Beispiel mit Inversen II

Wir können auch nicht wie bisher ein zyklisches Modell bauen!

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$r, s \curvearrowright \\ v_0$$

$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\}$$

Modellkonstruktion für Tableau Beispiel mit Inversen II

Wir können auch nicht wie bisher ein zyklisches Modell bauen!

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$r, s \curvearrowright \\ v_0$$

$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\}$$

Modellkonstruktion für Tableau Beispiel mit Inversen II

Wir können auch nicht wie bisher ein zyklisches Modell bauen!

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$r, s \curvearrowright \\ v_0$$

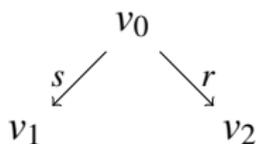
$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\} \cup \{\neg C\}$$

Tableau Beispiel mit Inversen und Gleichheits-Blockierung

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\}$$

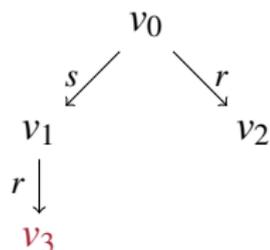
$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

v_1 blockiert v_2 (Gleiche Markierung)

Tableau Beispiel mit Inversen und Gleichheits-Blockierung

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

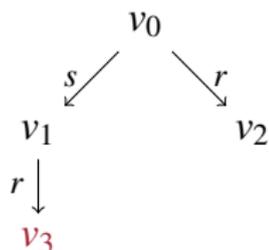
v_1 blockiert v_2 (Gleiche Markierung)

$$L(v_3) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

v_1 blockiert v_3 aber \forall -Regel anwendbar

Tableau Beispiel mit Inversen und Gleichheits-Blockierung

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C, \forall s^-.(\neg C)\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C\} \cup \{\forall s^-.(\neg C)\}$$

$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C\}$$

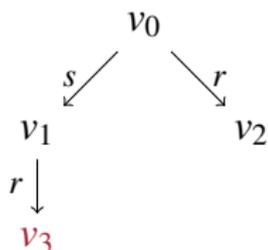
v_1 blockiert v_2 (Gleiche Markierung)

$$L(v_3) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-.(\forall s^-.(\neg C)), \exists r.C\}$$

~~v_1 blockiert v_3 aber \forall Regel anwendbar~~

Tableau Beispiel mit Inversen und Gleichheits-Blockierung

Beispiel: Ist $C \sqcap \exists s.C$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?



$$\mathcal{T} = \{\top \sqsubseteq \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)) \sqcap \exists r.C$$

$$L(v_0) = \{C, \exists s.C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C, \forall s^-. (\neg C)\} \cup \{\neg C\}$$

$$L(v_1) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\} \cup \{\forall s^-. (\neg C)\}$$

$$L(v_2) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

v_1 blockiert v_2 (Gleiche Markierung)

$$L(v_3) = \{C, C_{\mathcal{T}}, \forall r^-. (\forall s^-. (\neg C)), \exists r.C\}$$

~~v_1 blockiert v_3 aber \forall Regel anwendbar~~

Nun wird die Unerfüllbarkeit erkannt!

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Bemerkung: $\top \sqsubseteq \leq 1f$ ist äquivalent zu $\text{Func}(f)$

$$\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B), \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

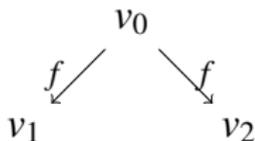
Bemerkung: $\top \sqsubseteq \leq 1f$ ist äquivalent zu $\text{Func}(f)$

$$\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B), \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$
$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup (\exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B))) \sqcap \leq 1f$$

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Bemerkung: $\top \sqsubseteq \leq 1f$ ist äquivalent zu $\text{Func}(f)$



$$\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B), \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup (\exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B))) \sqcap \leq 1f$$

$$L(v_0) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \dots, \exists f.B, \exists f.(\neg B), \leq 1f\}$$

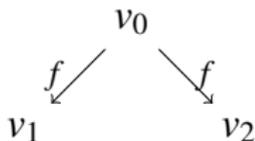
$$L(v_1) = \{B, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, \leq 1f\}$$

$$L(v_2) = \{\neg B, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, \leq 1f\}$$

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist A erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

Bemerkung: $\top \sqsubseteq \leq 1f$ ist äquivalent zu $\text{Func}(f)$



$$\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B), \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup (\exists f.B \sqcap \exists f.(\neg B))) \sqcap \leq 1f$$

$$L(v_0) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \dots, \exists f.B, \exists f.(\neg B), \leq 1f\}$$

$$L(v_1) = \{B, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, \leq 1f\}$$

$$L(v_2) = \{\neg B, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg A, \leq 1f\}$$

Funktionalität erfordert dass $v_1 = v_2$!

\rightsquigarrow Für die Behandlung von funktionalen Rollen brauchen wir eine neue Tableau Regel!

Tableau Regeln für *ALCIF* Konzepte und TBoxen

- \sqcap -Regel: Für ein $v \in V$ mit $C \sqcap D \in L(v)$ und $\{C, D\} \not\subseteq L(v)$,
setze $L(v) := L(v) \cup \{C, D\}$.
- \sqcup -Regel: Für ein $v \in V$ mit $C \sqcup D \in L(v)$ und $\{C, D\} \cap L(v) = \emptyset$,
setze $L(v) := L(v) \cup \{X\}$ für ein $X \in \{C, D\}$.
- \exists -Regel: Für ein nicht blockiertes $v \in V$ mit $\exists r.C \in L(v)$, so dass
es keinen r -Nachfolger v' für v mit $C \in L(v')$ gibt,
setze $V = V \cup \{v'\}$, $E = E \cup \{(v, v')\}$, $L(v') := \{C\}$ und
 $L(v, v') := \{r\}$ für v' ein neuer Knoten.
- \forall -Regel: Für ein $v \in V$ mit r -Nachbarn v' , $\forall r.C \in L(v)$ und $C \notin L(v')$,
setze $L(v') := L(v') \cup \{C\}$.
- ≤ 1 -Regel: Für eine funktionale Rolle f und ein $v \in V$ mit zwei
 f -Nachbarn v_1 und v_2 , **merge**(v_1, v_2).
- \mathcal{T} -Regel: Für ein $v \in V$ mit $C_{\mathcal{T}} \notin L(v)$,
setze $L(v) := L(v) \cup \{C_{\mathcal{T}}\}$.

Mergen von Knoten

Wir definieren $\text{merge}(v_1, v_2)$ wie folgt:

- ▶ wenn v_1 ein Vorfahre (ancestor) von v_2 ist, setze $v_i = v_1$ und $v_o = v_2$;
- ▶ sonst, setze $v_i = v_2$ und $v_o = v_1$.

Setze $L(v_i) = L(v_i) \cup L(v_o)$ und $\text{prune}(v_o)$.

Wobei $\text{prune}(v_o)$ definiert ist als:

- ▶ $V_o = \{v \mid v \text{ gehört zum Teilbaum mit Wurzel } v_o\}$,
- ▶ setze $V = V \setminus V_o$ und $E = E \setminus \{\langle v, v_o \rangle \mid v_o \in V_o, \langle v, v_o \rangle \in E\}$.

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist $\exists f.A$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.A, \top \sqsubseteq \leq 1 f^{-}\}$$

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist $\exists f.A$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.A, \top \sqsubseteq \leq 1f^{-}\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists f.A) \sqcap \leq 1f^{-}$$

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist $\exists f.A$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\begin{array}{l}
 v_0 \\
 f \downarrow \\
 v_1 \\
 f \downarrow \\
 v_2
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{l}
 \mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.A, \top \sqsubseteq \leq 1f^-\} \\
 C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists f.A) \sqcap \leq 1f^- \\
 L(v_0) = \{\exists f.A, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \leq 1f^-\} \\
 L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^-\} \\
 L(v_2) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^-\}
 \end{array}$$

Tableau mit Funktionalen Rollen

Beispiel: Ist $\exists f.A$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\begin{array}{l}
 v_0 \\
 f \downarrow \\
 v_1 \\
 f \downarrow \\
 v_2
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{l}
 \mathcal{T} = \{A \sqsubseteq \exists f.A, \top \sqsubseteq \leq 1f^-\} \\
 C_{\mathcal{T}} = (\neg A \sqcup \exists f.A) \sqcap \leq 1f^- \\
 L(v_0) = \{\exists f.A, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \leq 1f^-\} \\
 L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^-\} \\
 L(v_2) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^-\}
 \end{array}$$

v_1 blockiert v_2 , aber zyklische Modellkonstruktion funktioniert nicht (Funktionalität verletzt)!

$$\begin{array}{l}
 v_0 \\
 f \downarrow \\
 v_1 \\
 f \uparrow
 \end{array}$$

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Unravelling

Ziel: Wir bauen ein unendliches Modell

Wie? Jeder blockierte Knoten wird durch den Teilbaum ersetzt, der als Wurzel den Blockierer hat.

$$\begin{array}{l}
 v_0 \\
 f \downarrow \\
 v_1 \\
 f \downarrow \\
 v_2
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{l}
 L(v_0) = \{\exists f.A, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \leq 1f^{-}\} \\
 L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^{-}\} \\
 L(v_2) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^{-}\} \\
 v_1 \text{ blockiert } v_2
 \end{array}$$

Unravelling

Ziel: Wir bauen ein unendliches Modell

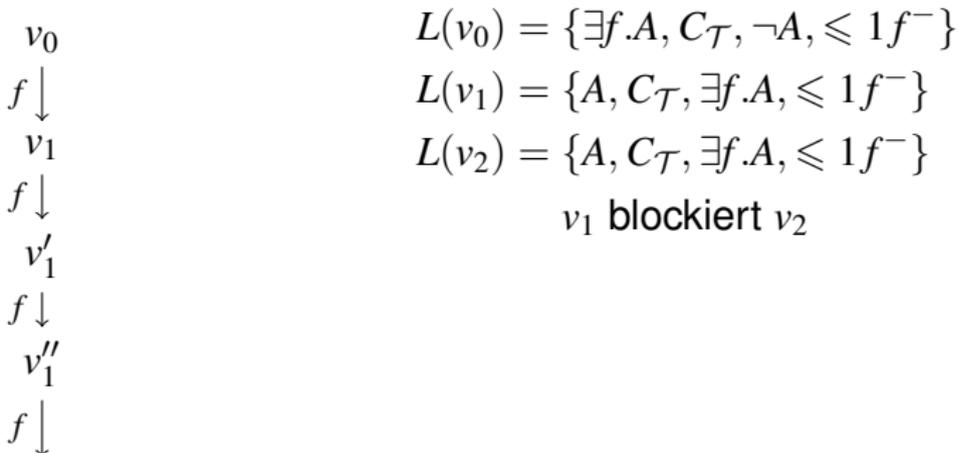
Wie? Jeder blockierte Knoten wird durch den Teilbaum ersetzt, der als Wurzel den Blockierer hat.

$$\begin{array}{l}
 v_0 \\
 f \downarrow \\
 v_1 \\
 f \downarrow \\
 v'_1 \\
 f \downarrow
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{l}
 L(v_0) = \{\exists f.A, C_{\mathcal{T}}, \neg A, \leq 1f^-\} \\
 L(v_1) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^-\} \\
 L(v_2) = \{A, C_{\mathcal{T}}, \exists f.A, \leq 1f^-\} \\
 v_1 \text{ blockiert } v_2
 \end{array}$$

Unravelling

Ziel: Wir bauen ein unendliches Modell

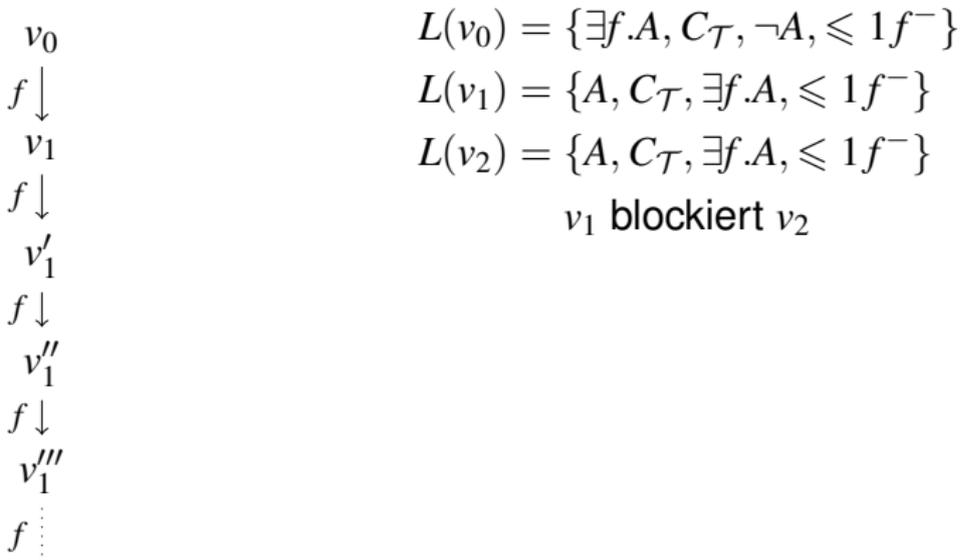
Wie? Jeder blockierte Knoten wird durch den Teilbaum ersetzt, der als Wurzel den Blockierer hat.



Unravelling

Ziel: Wir bauen ein unendliches Modell

Wie? Jeder blockierte Knoten wird durch den Teilbaum ersetzt, der als Wurzel den Blockierer hat.



Blocking: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

Blocking: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D)) \sqcap \leq 1f$$

Blocking: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^- . D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f. (\neg C) \sqcap \exists f^- . D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f. (\neg C) \sqcap \exists f^- . D)) \sqcap \leq 1f$$

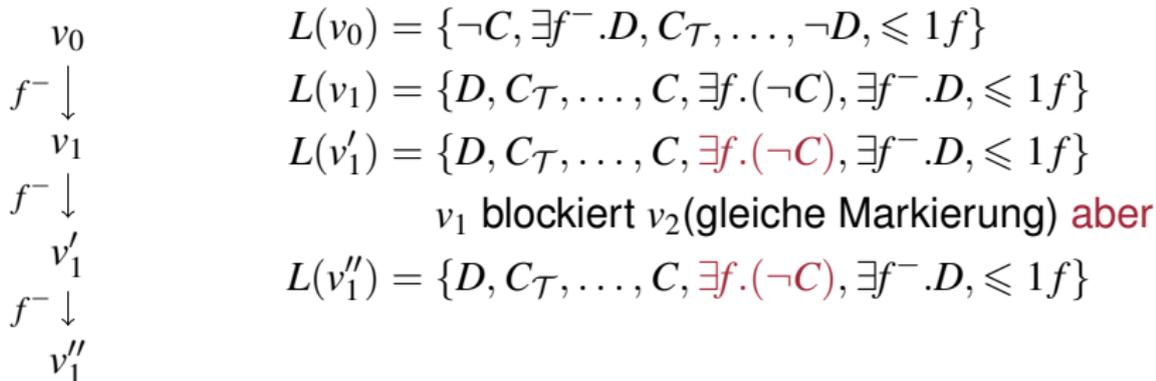
v_0	$L(v_0) = \{\neg C, \exists f^- . D, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg D, \leq 1f\}$
$f^- \downarrow$	$L(v_1) = \{D, C_{\mathcal{T}}, \dots, C, \exists f. (\neg C), \exists f^- . D, \leq 1f\}$
v_1	$L(v_2) = \{D, C_{\mathcal{T}}, \dots, C, \exists f. (\neg C), \exists f^- . D, \leq 1f\}$
$f^- \downarrow$	v_1 blockiert v_2 (gleiche Markierung)
v_2	

Blocking: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D)) \sqcap \leq 1f$$



Aber wir können kein Modell mehr bauen (weder zyklisch noch unendlich)!

Pairwise Blocking/Paarweise Blockierung

Ein Knoten x mit Vorgänger x' blockiert einen Knoten y mit Vorgänger y' direkt, wenn:

1. y von x erreichbar ist,
2. $L(x) = L(y)$, $L(x') = L(y')$ und $L(x', x) = L(y', y)$; und
3. es gibt keinen direkt blockierten Knoten z so dass y von z erreichbar ist.

Ein Knoten $y \in V$ ist **blockiert** wenn entweder

1. y direkt blockiert ist oder
2. es einen direkt blockierten Knoten x gibt, so dass y von x erreichbar ist.

Paarweise Blockierung: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D)) \sqcap \leq 1f$$

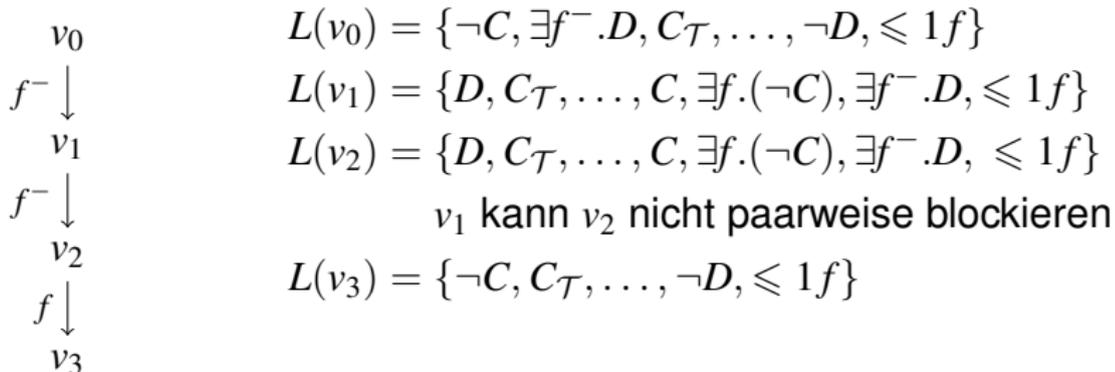
v_0	$L(v_0) = \{\neg C, \exists f^{-}.D, C_{\mathcal{T}}, \dots, \neg D, \leq 1f\}$
$f^{-} \downarrow$	$L(v_1) = \{D, C_{\mathcal{T}}, \dots, C, \exists f.(\neg C), \exists f^{-}.D, \leq 1f\}$
v_1	$L(v_2) = \{D, C_{\mathcal{T}}, \dots, C, \exists f.(\neg C), \exists f^{-}.D, \leq 1f\}$
$f^{-} \downarrow$	v_1 kann v_2 nicht paarweise blockieren
v_2	

Paarweise Blockierung: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D)) \sqcap \leq 1f$$

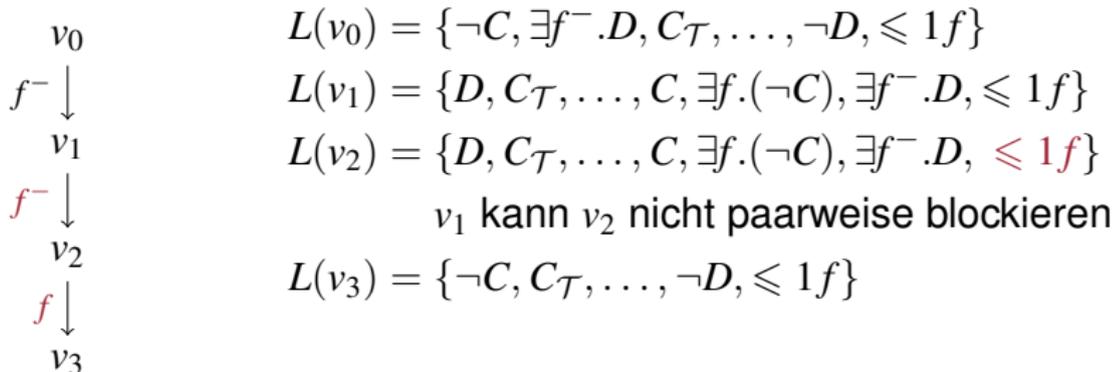


Paarweise Blockierung: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D)) \sqcap \leq 1f$$

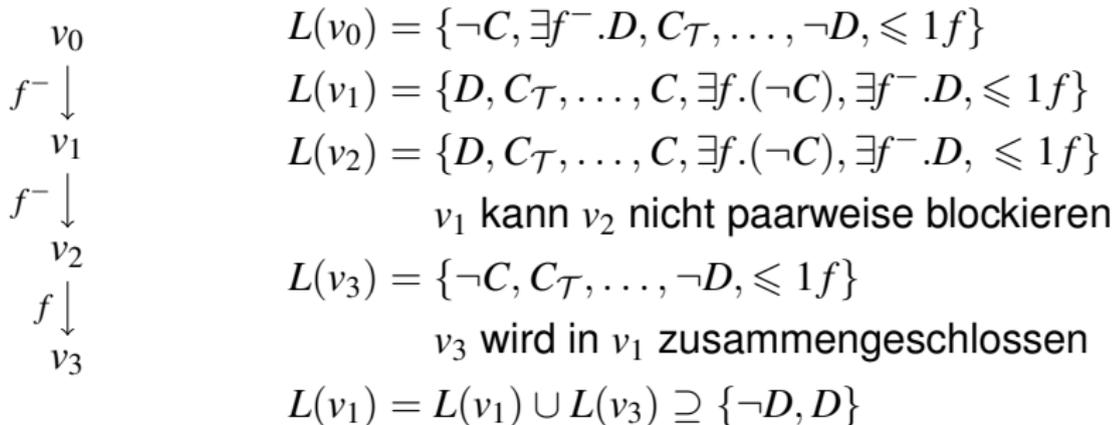


Paarweise Blockierung: Inverse und Funktionale Rollen

Beispiel: Ist $\neg C \sqcap \exists f^{-}.D$ erfüllbar bzgl. \mathcal{T} ?

$$\mathcal{T} = \{D \sqsubseteq C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D, \top \sqsubseteq \leq 1f\}$$

$$C_{\mathcal{T}} = (\neg D \sqcup (C \sqcap \exists f.(\neg C) \sqcap \exists f^{-}.D)) \sqcap \leq 1f$$



Nun wird der Widerspruch erkannt!

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauealkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ **Optimierungen**
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Optimierungen

- ▶ Naive Implementierung nicht performant genug
 - ▶ \mathcal{T} -Regel fügt eine Disjunktion pro Axiom zur Markierung jedes Knotens
 - ▶ Ontologien enthalten oft > 1.000 Axiome und Tableau können tausende Knoten enthalten

Optimierungen

- ▶ Naive Implementierung nicht performant genug
 - ▶ \mathcal{T} -Regel fügt eine Disjunktion pro Axiom zur Markierung jedes Knotens
 - ▶ Ontologien enthalten oft > 1.000 Axiome und Tableau können tausende Knoten enthalten
- ▶ Realistische Implementierungen wenden viele Optimierungen an
 - ▶ (Lazy) unfolding
 - ▶ Absorbtion
 - ▶ Dependency directed backtracking
 - ▶ Vereinfachung und Normalisierung
 - ▶ Caching
 - ▶ Heuristiken
 - ▶ ...

Optimierungen

- ▶ Naive Implementierung nicht performant genug
 - ▶ \mathcal{T} -Regel fügt eine Disjunktion pro Axiom zur Markierung jedes Knotens
 - ▶ Ontologien enthalten oft > 1.000 Axiome und Tableau können tausende Knoten enthalten
- ▶ Realistische Implementierungen wenden viele Optimierungen an
 - ▶ (Lazy) unfolding
 - ▶ Absorbtion
 - ▶ Dependency directed backtracking
 - ▶ Vereinfachung und Normalisierung
 - ▶ Caching
 - ▶ Heuristiken
 - ▶ ...

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ **Unfolding**
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Unfolding

- ▶ \mathcal{T} -Regel ist unnötig wenn \mathcal{T} **unfoldable** ist, d.h., jedes Axiom ist:
 - ▶ Definitiorisch: Form $A \sqsubseteq C$ oder $A \equiv C$ für A ein Konzeptname
($A \equiv C$ entspricht $A \sqsubseteq C$ und $C \sqsubseteq A$)
 - ▶ Azyklisch: C verweist weder direkt noch indirekt auf A
 - ▶ Eindeutig: nur ein solches Axiom existiert für jeden Konzeptnamen A

Unfolding

- ▶ \mathcal{T} -Regel ist unnötig wenn \mathcal{T} **unfoldable** ist, d.h., jedes Axiom ist:
 - ▶ Definitiorisch: Form $A \sqsubseteq C$ oder $A \equiv C$ für A ein Konzeptname
($A \equiv C$ entspricht $A \sqsubseteq C$ und $C \sqsubseteq A$)
 - ▶ Azyklisch: C verweist weder direkt noch indirekt auf A
 - ▶ Eindeutig: nur ein solches Axiom existiert für jeden Konzeptnamen A
- ▶ Wenn \mathcal{T} unfoldable ist, kann man die TBox in ein Konzept "einfalten" (**unfold**)

Unfolding Beispiel

- ▶ Wir testen Erfüllbarkeit von A bzgl. TBox \mathcal{T}

\mathcal{T} :

$$A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C$$

$$B \equiv C \sqcup D$$

$$C \sqsubseteq \exists r.D$$

Unfolding Beispiel

- ▶ Wir testen Erfüllbarkeit von A bzgl. TBox \mathcal{T}

A

\mathcal{T} :

$A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C$

$B \equiv C \sqcup D$

$C \sqsubseteq \exists r.D$

Unfolding Beispiel

- ▶ Wir testen Erfüllbarkeit von A bzgl. TBox \mathcal{T}

$$\begin{aligned} & A \\ \rightsquigarrow & A \sqcap B \sqcap \exists r.C \end{aligned}$$

\mathcal{T} :

$$A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C$$

$$B \equiv C \sqcup D$$

$$C \sqsubseteq \exists r.D$$

Unfolding Beispiel

- ▶ Wir testen Erfüllbarkeit von A bzgl. TBox \mathcal{T}

$$\begin{aligned} & A \\ \rightsquigarrow & A \sqcap B \sqcap \exists r.C \\ \rightsquigarrow & A \sqcap (C \sqcup D) \sqcap \exists r.C \end{aligned}$$

\mathcal{T} :

$$A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C$$

$$B \equiv C \sqcup D$$

$$C \sqsubseteq \exists r.D$$

Unfolding Beispiel

- ▶ Wir testen Erfüllbarkeit von A bzgl. TBox \mathcal{T}

$$\begin{aligned} & A \\ \rightsquigarrow & A \sqcap B \sqcap \exists r.C \\ \rightsquigarrow & A \sqcap (C \sqcup D) \sqcap \exists r.C \\ \rightsquigarrow & A \sqcap ((C \sqcap \exists r.D) \sqcup D) \sqcap \exists r.(C \sqcap \exists r.D) \end{aligned}$$

\mathcal{T} :

$$A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C$$

$$B \equiv C \sqcup D$$

$$C \sqsubseteq \exists r.D$$

Unfolding Beispiel

- ▶ Wir testen Erfüllbarkeit von A bzgl. TBox \mathcal{T}

$$\begin{aligned}
 & A \\
 \rightsquigarrow & A \sqcap B \sqcap \exists r.C \\
 \rightsquigarrow & A \sqcap (C \sqcup D) \sqcap \exists r.C \\
 \rightsquigarrow & A \sqcap ((C \sqcap \exists r.D) \sqcup D) \sqcap \exists r.(C \sqcap \exists r.D)
 \end{aligned}$$

\mathcal{T} :

$$A \sqsubseteq B \sqcap \exists r.C$$

$$B \equiv C \sqcup D$$

$$C \sqsubseteq \exists r.D$$

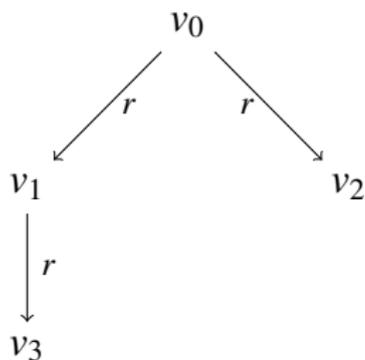
- ▶ A ist erfüllbar bzgl. \mathcal{T} g.d.w.

$$A \sqcap ((C \sqcap \exists r.D) \sqcup D) \sqcap \exists r.(C \sqcap \exists r.D)$$

erfüllbar bzgl. der **leeren** TBox ist

Tableau Algorithmus Beispiel mit Unfolding

Wir erhalten das folgende widerspruchsfreie Tableau für die Erfüllbarkeit von $U = A \sqcap ((C \sqcap \exists r.D) \sqcup D) \sqcap \exists r.(C \sqcap \exists r.D)$:



$$L(v_0) = \{U, A, (C \sqcap \exists r.D) \sqcup D, \\ \exists r.(C \sqcap \exists r.D), C \sqcap \exists r.D, \\ C, \exists r.D\}$$

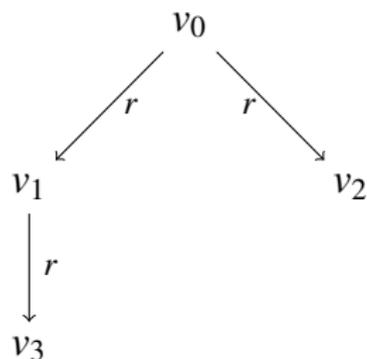
$$L(v_1) = \{C \sqcap \exists r.D, C, \exists r.D\}$$

$$L(v_2) = \{D\}$$

$$L(v_3) = \{D\}$$

Tableau Algorithmus Beispiel mit Unfolding

Wir erhalten das folgende widerspruchsfreie Tableau für die Erfüllbarkeit von $U = A \sqcap ((C \sqcap \exists r.D) \sqcup D) \sqcap \exists r.(C \sqcap \exists r.D)$:



$$L(v_0) = \{U, A, (C \sqcap \exists r.D) \sqcup D, \\ \exists r.(C \sqcap \exists r.D), C \sqcap \exists r.D, \\ C, \exists r.D\}$$

$$L(v_1) = \{C \sqcap \exists r.D, C, \exists r.D\}$$

$$L(v_2) = \{D\}$$

$$L(v_3) = \{D\}$$

Nur noch eine disjunktive Entscheidung!

Lazy Unfolding

- ▶ Bilden der NNF zusammen mit Unfolding kann die Effizienz beeinträchtigen, z.B.:
 - ▶ Erfüllbarkeit von $C \sqcap \neg C$ bzgl. $\mathcal{T} = \{C \sqsubseteq A \sqcap B\}$
 - ▶ Unfolding: $C \sqcap A \sqcap B \sqcap \neg(C \sqcap A \sqcap B)$
 - ▶ NNF + Unfolding: $C \sqcap A \sqcap B \sqcap (\neg C \sqcup \neg A \sqcup \neg B)$

Lazy Unfolding

- ▶ Bilden der NNF zusammen mit Unfolding kann die Effizienz beeinträchtigen, z.B.:
 - ▶ Erfüllbarkeit von $C \sqcap \neg C$ bzgl. $\mathcal{T} = \{C \sqsubseteq A \sqcap B\}$
 - ▶ Unfolding: $C \sqcap A \sqcap B \sqcap \neg(C \sqcap A \sqcap B)$
 - ▶ NNF + Unfolding: $C \sqcap A \sqcap B \sqcap (\neg C \sqcup \neg A \sqcup \neg B)$
- ▶ Besser NNF und Unfolding bei Bedarf anwenden über entsprechende Regeln:
 - ▶ $A \equiv C \rightsquigarrow A \sqsubseteq C$ und $A \sqsupseteq C$

\sqsubseteq -Regel: Für $v \in V$ so dass $A \sqsubseteq C \in \mathcal{T}$, $A \in L(v)$ und $C \notin L(v)$
 setze $L(v) := L(v) \cup C$.

\sqsupseteq -Regel: Für $v \in V$ so dass $A \sqsupseteq C \in \mathcal{T}$, $\neg A \in L(v)$ und $\neg C \notin L(v)$
 setze $L(v) := L(v) \cup \{\neg C\}$.

\neg -Regel: Für $v \in V$ so dass $\neg C \in L(v)$ und $\text{NNF}(\neg C) \notin L(v)$,
 setze $L(v) := L(v) \cup \{\text{NNF}(\neg C)\}$.

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ **Absorbierung**
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Absorbierung

- ▶ Was, wenn \mathcal{T} nicht unfoldable ist?
 - ▶ Teile \mathcal{T} in \mathcal{T}_u (unfoldable Teil) und \mathcal{T}_g (GCIs, nicht unfoldable)
 - ▶ \mathcal{T}_u wird mittels \sqsubseteq - und \sqsupseteq -Regeln behandelt
 - ▶ \mathcal{T}_g wird mittels \mathcal{T} -Regel behandelt

Absorbierung

- ▶ Was, wenn \mathcal{T} nicht unfoldable ist?
 - ▶ Teile \mathcal{T} in \mathcal{T}_u (unfoldable Teil) und \mathcal{T}_g (GCIs, nicht unfoldable)
 - ▶ \mathcal{T}_u wird mittels \sqsubseteq - und \sqsupseteq -Regeln behandelt
 - ▶ \mathcal{T}_g wird mittels \mathcal{T} -Regel behandelt
- ▶ Absorbierung verkleinert \mathcal{T}_g und vergrößert \mathcal{T}_u
 1. Nehme ein Axiom aus \mathcal{T}_g , z.B., $A \sqcap B \sqsubseteq C$
 2. Transformiere das Axiom: $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$
 3. Wenn \mathcal{T}_u ein Axiom der Form $A \equiv D$ ($A \sqsubseteq D$ and $D \sqsupseteq A$) enthält, dann ist $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ nicht absorbierbar; $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ verbleibt in \mathcal{T}_g
 4. sonst, falls \mathcal{T}_u ein Axiom der Form $A \sqsubseteq D$ enthält, dann absorbiere $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ mit Ergebnis $A \sqsubseteq D \sqcap (C \sqcup \neg B)$
 5. sonst, verschiebe $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ in \mathcal{T}_u

Absorbierung

- ▶ Was, wenn \mathcal{T} nicht unfoldable ist?
 - ▶ Teile \mathcal{T} in \mathcal{T}_u (unfoldable Teil) und \mathcal{T}_g (GCIs, nicht unfoldable)
 - ▶ \mathcal{T}_u wird mittels \sqsubseteq - und \sqsupseteq -Regeln behandelt
 - ▶ \mathcal{T}_g wird mittels \mathcal{T} -Regel behandelt
- ▶ Absorbierung verkleinert \mathcal{T}_g und vergrößert \mathcal{T}_u
 1. Nehme ein Axiom aus \mathcal{T}_g , z.B., $A \sqcap B \sqsubseteq C$
 2. Transformiere das Axiom: $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$
 3. Wenn \mathcal{T}_u ein Axiom der Form $A \equiv D$ ($A \sqsubseteq D$ and $D \sqsupseteq A$) enthält, dann ist $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ nicht absorbierbar; $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ verbleibt in \mathcal{T}_g
 4. sonst, falls \mathcal{T}_u ein Axiom der Form $A \sqsubseteq D$ enthält, dann absorbiere $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ mit Ergebnis $A \sqsubseteq D \sqcap (C \sqcup \neg B)$
 5. sonst, verschiebe $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ in \mathcal{T}_u
- ▶ Wenn $A \equiv D \in \mathcal{T}_u$, versuche das Umschreiben/Absorbieren mit anderen Axiomen in \mathcal{T}_u

Absorbierung

- ▶ Was, wenn \mathcal{T} nicht unfoldable ist?
 - ▶ Teile \mathcal{T} in \mathcal{T}_u (unfoldable Teil) und \mathcal{T}_g (GCIs, nicht unfoldable)
 - ▶ \mathcal{T}_u wird mittels \sqsubseteq - und \sqsupseteq -Regeln behandelt
 - ▶ \mathcal{T}_g wird mittels \mathcal{T} -Regel behandelt
- ▶ Absorbierung verkleinert \mathcal{T}_g und vergrößert \mathcal{T}_u
 1. Nehme ein Axiom aus \mathcal{T}_g , z.B., $A \sqcap B \sqsubseteq C$
 2. Transformiere das Axiom: $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$
 3. Wenn \mathcal{T}_u ein Axiom der Form $A \equiv D$ ($A \sqsubseteq D$ and $D \sqsupseteq A$) enthält, dann ist $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ nicht absorbierbar; $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ verbleibt in \mathcal{T}_g
 4. sonst, falls \mathcal{T}_u ein Axiom der Form $A \sqsubseteq D$ enthält, dann absorbiere $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ mit Ergebnis $A \sqsubseteq D \sqcap (C \sqcup \neg B)$
 5. sonst, verschiebe $A \sqsubseteq C \sqcup \neg B$ in \mathcal{T}_u
- ▶ Wenn $A \equiv D \in \mathcal{T}_u$, versuche das Umschreiben/Absorbieren mit anderen Axiomen in \mathcal{T}_u
- ▶ Nichtdeterministisch: $B \sqsubseteq C \sqcup \neg A$ auch möglich

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ **Dependency Directed Backtracking**
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß
- ▶ Sei $v \in V$ mit
$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß
- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

$$v \quad \sqcap\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$$

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

$$v \quad \sqcap\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \\ \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$$

$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$$

$$\vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots$$

$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$$

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$
	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$
	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$
	\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ <i>clash</i>

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

$$v \quad \sqcap\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$$

$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$$

$$\vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots$$

~~$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$$

$$\exists\text{-Regel} \quad L(w) := \{\neg A\}$$

$$\forall\text{-Regel} \quad L(w) := \{\neg A, A\} \text{ clash}$$~~

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

$$v \quad \sqcap\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$$

$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$$

$$\vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots$$

~~$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$$

$$\exists\text{-Regel} \quad L(w) := \{\neg A\}$$

$$\forall\text{-Regel} \quad L(w) := \{\neg A, A\} \text{ clash}$$

$$\sqcup\text{-Regel} \quad L(v) := L(v) \cup \{D_n\}$$~~

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$
	\vdots	\vdots
	\sqcup-Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$
	\exists-Regel	$L(w) := \{\neg A\}$
	\forall-Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ <i>clash</i>
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{D_n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß

- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$
	\vdots	\vdots
	\sqcup-Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$
	\exists-Regel	$L(w) := \{\neg A\}$
	\forall-Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ <i>clash</i>
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{D_n\}$
\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	
\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ <i>clash</i>	

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Trotz diese Optimierungen, Suchraum oft zu groß
- ▶ Sei $v \in V$ mit

$$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$$

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$
	\vdots	\vdots
	\sqcup-Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$
	\exists-Regel	$L(w) := \{\neg A\}$
	\forall-Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ <i>clash</i>
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{D_n\}$
\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	
\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ <i>clash</i>	

- ▶ Exponentiel großer Suchraum wird durchsucht

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Ziel ist es, schlechte Verzweigungsentscheidungen schnell zu erkennen und nicht zu wiederholen

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Ziel ist es, schlechte Verzweigungsentscheidungen schnell zu erkennen und nicht zu wiederholen
- ▶ Häufigste Technik: **backjumping**

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Ziel ist es, schlechte Verzweigungsentscheidungen schnell zu erkennen und nicht zu wiederholen
- ▶ Häufigste Technik: **backjumping**
- ▶ Backjumping funktioniert grob wie folgt:
 - ▶ Konzepte in der Knotenmarkierung werden mit einer Menge von Integers markiert (dependency set) über das die Herkunft des Konzeptes ersichtlich ist
 - ▶ Initial sind Konzepte mit \emptyset markiert
 - ▶ Tableau Regeln kombinieren und erweitern diese Markierungen
 - ▶ \sqcup -Regel fügt $\{d\}$ zur Markierung mit d die \sqcup -Tiefe (Anzahl der \sqcup -Regel Anwendungen bisher)
 - ▶ Markierungen geben bei einem Widerspruch Auskunft über die Herkunft der widersprüchlichen Konzepte
 - ▶ Springe direkt zur letzten **relevanten** \sqcup -Regel Anwendung

Dependency Directed Backtracking

- ▶ Ziel ist es, schlechte Verzweigungsentscheidungen schnell zu erkennen und nicht zu wiederholen
- ▶ Häufigste Technik: **backjumping**
- ▶ Backjumping funktioniert grob wie folgt:
 - ▶ Konzepte in der Knotenmarkierung werden mit einer Menge von Integers markiert (dependency set) über das die Herkunft des Konzeptes ersichtlich ist
 - ▶ Initial sind Konzepte mit \emptyset markiert
 - ▶ Tableau Regeln kombinieren und erweitern diese Markierungen
 - ▶ \sqcup -Regel fügt $\{d\}$ zur Markierung mit d die \sqcup -Tiefe (Anzahl der \sqcup -Regel Anwendungen bisher)
 - ▶ Markierungen geben bei einem Widerspruch Auskunft über die Herkunft der widersprüchlichen Konzepte
 - ▶ Springe direkt zur letzten **relevanten** \sqcup -Regel Anwendung
- ▶ Irrelevanter Teil des Suchraums wird nicht betrachtet

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ markiert mit \emptyset

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ **markiert mit \emptyset**

v \sqcap -Regel $L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n),$
 $\qquad\qquad\qquad \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$ **alle mit \emptyset**

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ **markiert mit \emptyset**

v	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ **markiert mit \emptyset**

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	A, r markiert mit \emptyset

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ markiert mit \emptyset

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	A, r markiert mit \emptyset
	\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$	$\neg A$ markiert mit \emptyset

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ **markiert mit \emptyset**

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	A, r markiert mit \emptyset
	\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ clash	$\neg A$ markiert mit \emptyset

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ **markiert mit \emptyset**

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	A, r markiert mit \emptyset
	\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ clash	$\neg A$ markiert mit \emptyset

► $\text{tag}(A) \cup \text{tag}(\neg A) = \emptyset$

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ **markiert mit \emptyset**

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	A, r markiert mit \emptyset
	\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ clash	$\neg A$ markiert mit \emptyset

- ▶ $\text{tag}(A) \cup \text{tag}(\neg A) = \emptyset$
- ▶ Keine der \sqcup -Regeln hat etwas zum Widerspruch beigetragen

Dependency Directed Backtracking Beispiel

$(C_1 \sqcup D_1) \sqcap \dots \sqcap (C_n \sqcup D_n) \sqcap \exists r. \neg A \sqcap \forall r. A \in L(v)$ markiert mit \emptyset

v \downarrow r \downarrow w	\sqcap -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{(C_1 \sqcup D_1), \dots, (C_n \sqcup D_n), \exists r. \neg A, \forall r. (A \sqcap B)\}$	alle mit \emptyset
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_1\}$	C_1 markiert mit $\{1\}$
	\vdots	\vdots	\vdots
	\sqcup -Regel	$L(v) := L(v) \cup \{C_n\}$	C_n markiert mit $\{n\}$
	\exists -Regel	$L(w) := \{\neg A\}$	A, r markiert mit \emptyset
	\forall -Regel	$L(w) := \{\neg A, A\}$ clash	$\neg A$ markiert mit \emptyset

- ▶ $\text{tag}(A) \cup \text{tag}(\neg A) = \emptyset$
- ▶ Keine der \sqcup -Regeln hat etwas zum Widerspruch beigetragen
- ▶ Rückgabe **falsch** (unerfüllbar)

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauekalkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Andere Optimierungen

- ▶ Vereinfachung und Normalisierung
 - ▶ Schnelles Erkennen trivialer Widersprüche
 - ▶ Normalisierung, z.B., $A \sqcap (B \sqcap C) \equiv \sqcap\{A, B, C\}$,
 $\forall r. C \equiv \neg \exists r. \neg C$
 - ▶ Vereinfachung, z.B., $\sqcap\{A, \dots, \neg A, \dots\} \equiv \perp$, $\exists r. \perp \equiv \perp$,
 $\forall r. \top \equiv \top$

Andere Optimierungen

- ▶ Vereinfachung und Normalisierung
 - ▶ Schnelles Erkennen trivialer Widersprüche
 - ▶ Normalisierung, z.B., $A \sqcap (B \sqcap C) \equiv \sqcap\{A, B, C\}$,
 $\forall r. C \equiv \neg \exists r. \neg C$
 - ▶ Vereinfachung, z.B., $\sqcap\{A, \dots, \neg A, \dots\} \equiv \perp$, $\exists r. \perp \equiv \perp$,
 $\forall r. \top \equiv \top$
- ▶ Caching
 - ▶ Verhindert die erneute Konstruktion von gleichen Teilbäumen
 - ▶ $L(v)$ initialisiert mit $\{C_1, \dots, C_n\}$ durch \exists - und \forall -Regeln
 - ▶ Prüfe ob Erfüllbarkeitsstatus gecached ist, sonst
 - ▶ Teste Erfüllbarkeit von $C_1 \sqcap \dots \sqcap C_n$, aktualisiere den Cache

Andere Optimierungen

- ▶ Vereinfachung und Normalisierung
 - ▶ Schnelles Erkennen trivialer Widersprüche
 - ▶ Normalisierung, z.B., $A \sqcap (B \sqcap C) \equiv \sqcap\{A, B, C\}$,
 $\forall r. C \equiv \neg \exists r. \neg C$
 - ▶ Vereinfachung, z.B., $\sqcap\{A, \dots, \neg A, \dots\} \equiv \perp$, $\exists r. \perp \equiv \perp$,
 $\forall r. \top \equiv \top$
- ▶ Caching
 - ▶ Verhindert die erneute Konstruktion von gleichen Teilbäumen
 - ▶ $L(v)$ initialisiert mit $\{C_1, \dots, C_n\}$ durch \exists - und \forall -Regeln
 - ▶ Prüfe ob Erfüllbarkeitsstatus gecached ist, sonst
 - ▶ Teste Erfüllbarkeit von $C_1 \sqcap \dots \sqcap C_n$, aktualisiere den Cache
- ▶ Heuristiken
 - ▶ Versuche gute Ordnung für den “don't care” Nichtdeterminismus zu finden
 - ▶ Z.B., $\sqcap, \forall, \sqcup, \exists$ Ordnung

Andere Optimierungen

- ▶ Vereinfachung und Normalisierung
 - ▶ Schnelles Erkennen trivialer Widersprüche
 - ▶ Normalisierung, z.B., $A \sqcap (B \sqcap C) \equiv \sqcap\{A, B, C\}$,
 $\forall r. C \equiv \neg \exists r. \neg C$
 - ▶ Vereinfachung, z.B., $\sqcap\{A, \dots, \neg A, \dots\} \equiv \perp$, $\exists r. \perp \equiv \perp$,
 $\forall r. \top \equiv \top$
- ▶ Caching
 - ▶ Verhindert die erneute Konstruktion von gleichen Teilbäumen
 - ▶ $L(v)$ initialisiert mit $\{C_1, \dots, C_n\}$ durch \exists - und \forall -Regeln
 - ▶ Prüfe ob Erfüllbarkeitsstatus gecached ist, sonst
 - ▶ Teste Erfüllbarkeit von $C_1 \sqcap \dots \sqcap C_n$, aktualisiere den Cache
- ▶ Heuristiken
 - ▶ Versuche gute Ordnung für den “don't care” Nichtdeterminismus zu finden
 - ▶ Z.B., $\sqcap, \forall, \sqcup, \exists$ Ordnung
- ▶ ...

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauealkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ **Klassifikation**
- ▶ Zusammenfassung

Klassifikation Optimieren

Einer der verbreitetsten Aufgaben für das automatische Schlussfolgern ist die **Klassifikation**

- ▶ Berechne alle Unterklassenbeziehungen zwischen Konzeptnamen in \mathcal{T}

Klassifikation Optimieren

Einer der verbreitetsten Aufgaben für das automatische Schlussfolgern ist die **Klassifikation**

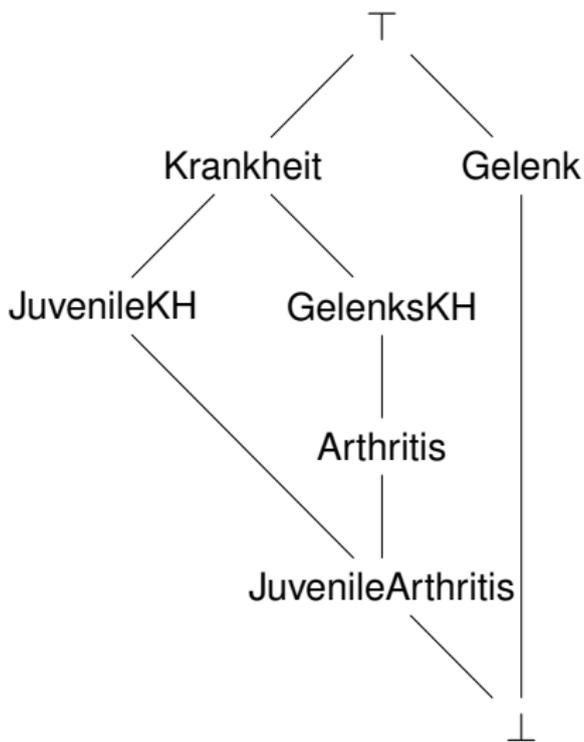
- ▶ Berechne alle Unterklassenbeziehungen zwischen Konzeptnamen in \mathcal{T}
- ▶ Test von $C \sqsubseteq D$ entspricht Erfüllbarkeitstest von der TBox plus ABox $(C \sqcap \neg D)(a)$ also $C(a), (\neg D)(a)$
 - ↪ Wenn \mathcal{T} erfüllbar ist: Subsumption hält nicht (wir haben ein Gegenmodell konstruiert)
 - ↪ Wenn \mathcal{T} unerfüllbar ist: Subsumption hält (ein Gegenmodell existiert nicht)

Klassifikation Optimieren

Einer der verbreitetsten Aufgaben für das automatische Schlussfolgern ist die **Klassifikation**

- ▶ Berechne alle Unterklassenbeziehungen zwischen Konzeptnamen in \mathcal{T}
- ▶ Test von $C \sqsubseteq D$ entspricht Erfüllbarkeitstest von der TBox plus ABox $(C \sqcap \neg D)(a)$ also $C(a), (\neg D)(a)$
 - ↪ Wenn \top erfüllbar ist: Subsumption hält nicht (wir haben ein Gegenmodell konstruiert)
 - ↪ Wenn \top unerfüllbar ist: Subsumption hält (ein Gegenmodell existiert nicht)
- ▶ Naiver Ansatz braucht n^2 Vergleiche für n Konzeptnamen
- ▶ Üblicherweise gecached im **Konzept-Hierarchy** Graphen

Graph einer Konzept-Hierarchie



Optimierung der Klassifikation

Verbreitetste Technik nennt sich **Enhanced Traversal**

Optimierung der Klassifikation

Verbreitetste Technik nennt sich **Enhanced Traversal**

- ▶ Die Hierarchie wird inkrementell erstellt durch Einfügen eines Konzepts nach dem anderen

Optimierung der Klassifikation

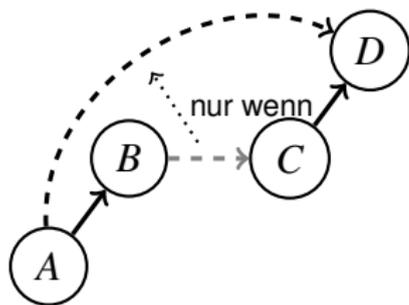
Verbreitetste Technik nennt sich **Enhanced Traversal**

- ▶ Die Hierarchie wird inkrementell erstellt durch Einfügen eines Konzepts nach dem anderen
- ▶ Top-down Phase: Erkennen von direkten Oberkonzepten
- ▶ Bottom-up Phase: Erkennen von direkten Unterkonzepten

Optimierung der Klassifikation

Verbreitetste Technik nennt sich **Enhanced Traversal**

- ▶ Die Hierarchie wird inkrementell erstellt durch Einfügen eines Konzepts nach dem anderen
- ▶ Top-down Phase: Erkennen von direkten Oberkonzepten
- ▶ Bottom-up Phase: Erkennen von direkten Unterkonzepten
- ▶ Transitivität von \sqsubseteq wird genutzt um Tests zu vermeiden

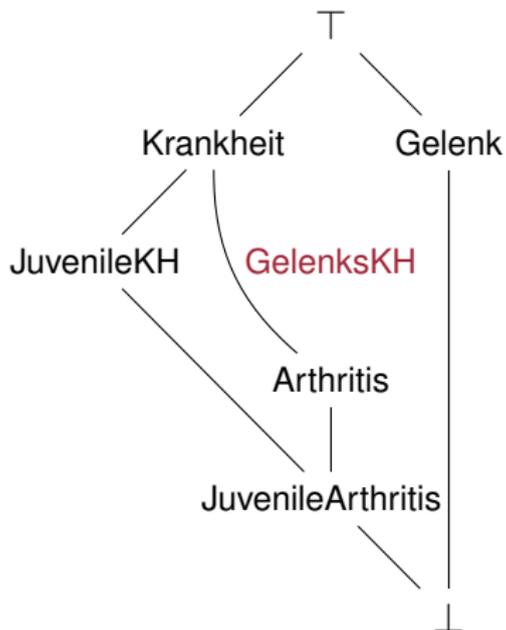


- ▶ Wenn $A \sqsubseteq B$ gilt und $C \sqsubseteq D$,
- ▶ dann $B \sqsubseteq C \rightarrow A \sqsubseteq D$
- ▶ und $A \not\sqsubseteq D \rightarrow B \not\sqsubseteq C$

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:

Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis



Top-Down Phase:

Bottom-Up Phase:

Enhanced Traversal Beispiel

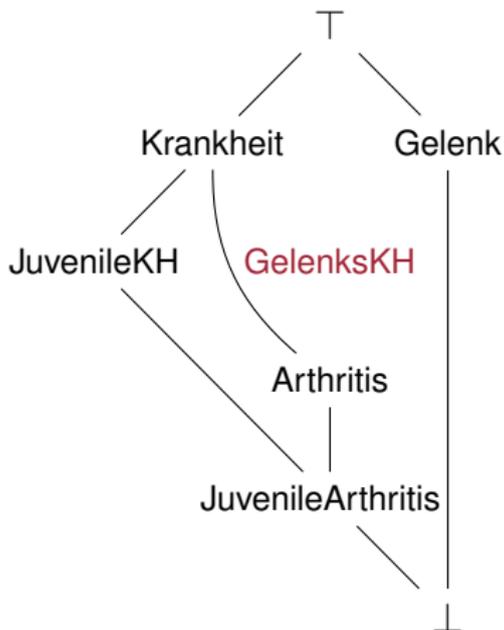
Bereits erstellte Hierarchie:

Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

Top-Down Phase:

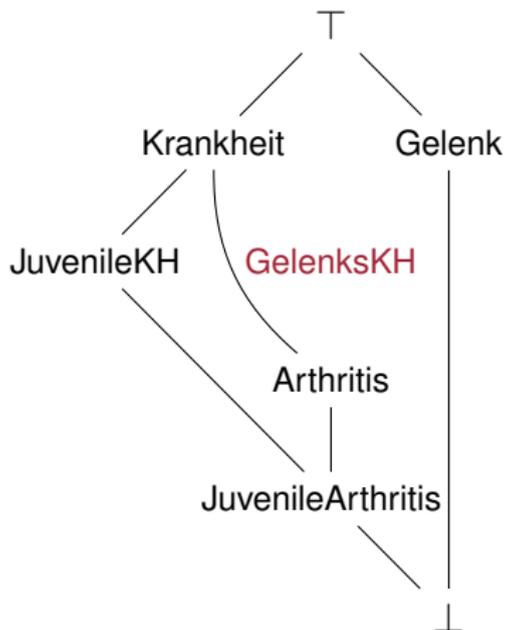
- ▶ GelenksKH \sqsubseteq ? Krankheit

Bottom-Up Phase:



Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

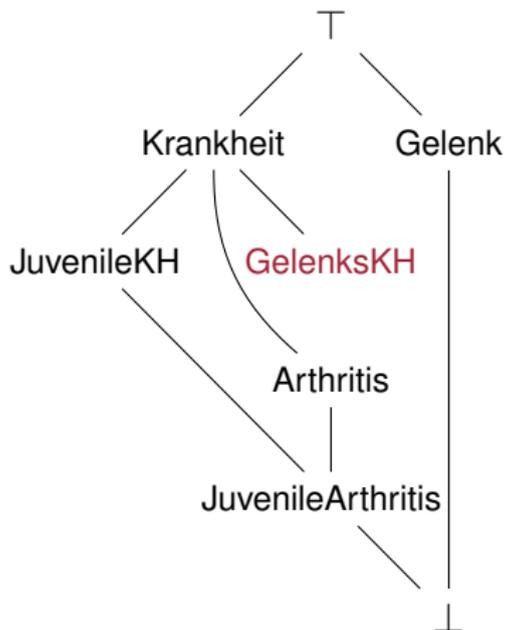
Top-Down Phase:

- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\sqsubseteq^?$ JuvenileKH

Bottom-Up Phase:

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

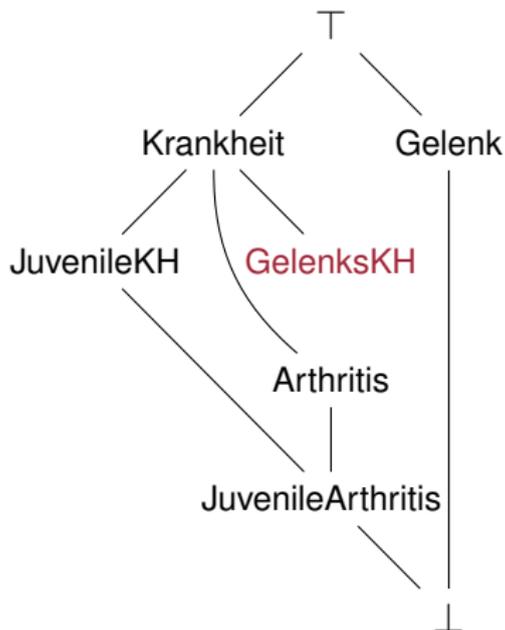
Top-Down Phase:

- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ JuvenileKH
- ▶ GelenksKH $\sqsubseteq^?$ Arthritis

Bottom-Up Phase:

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

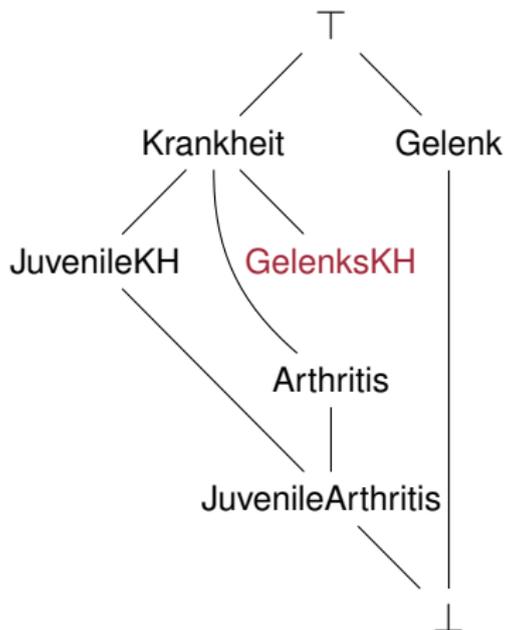
Top-Down Phase:

- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ JuvenileKH
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Arthritis
- ▶ GelenksKH $\sqsubseteq^?$ Gelenk

Bottom-Up Phase:

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

Top-Down Phase:

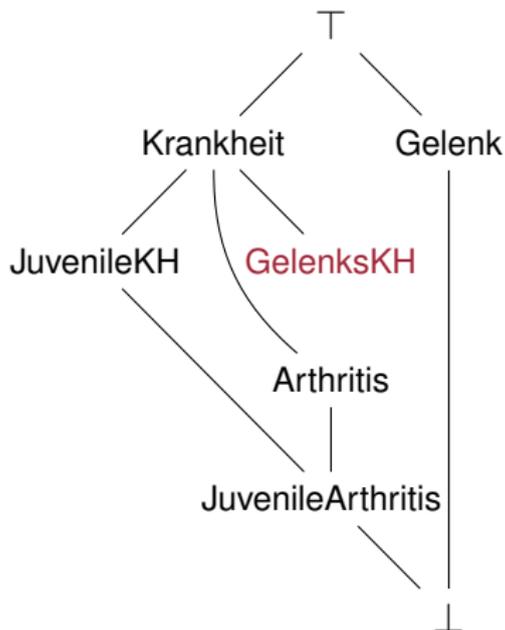
- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ JuvenileKH
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Arthritis
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Gelenk

Bottom-Up Phase:

- ▶ JuvenileArthritis \sqsubseteq ? GelenksKH

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

Top-Down Phase:

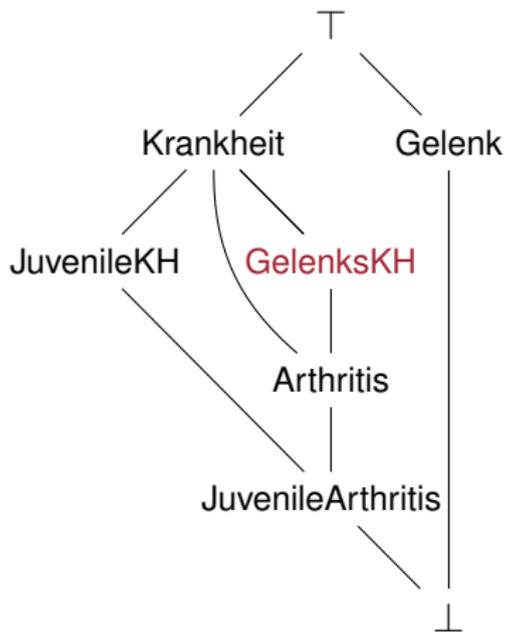
- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ JuvenileKH
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Arthritis
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Gelenk

Bottom-Up Phase:

- ▶ JuvenileArthritis \sqsubseteq GelenksKH
- ▶ JuvenileKH $\sqsubseteq^?$ GelenksKH

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

Top-Down Phase:

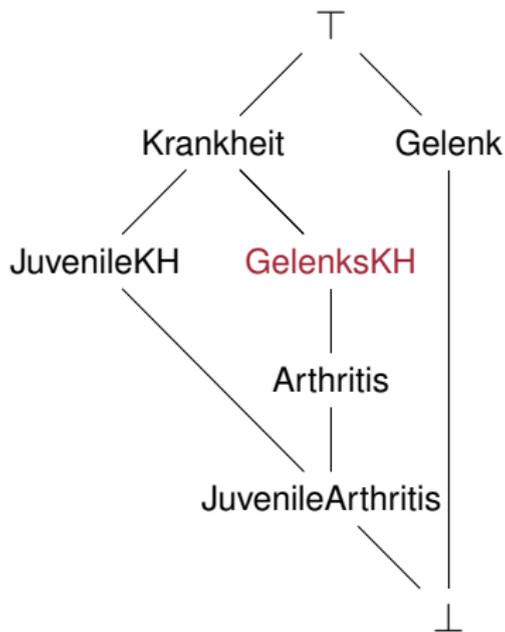
- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ JuvenileKH
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Arthritis
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Gelenk

Bottom-Up Phase:

- ▶ JuvenileArthritis \sqsubseteq GelenksKH
- ▶ JuvenileKH $\not\sqsubseteq$ GelenksKH
- ▶ Arthritis \sqsubseteq ? GelenksKH

Enhanced Traversal Beispiel

Bereits erstellte Hierarchie:



Ziel: Einfügen von JuvenileArthritis

Top-Down Phase:

- ▶ GelenksKH \sqsubseteq Krankheit
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ JuvenileKH
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Arthritis
- ▶ GelenksKH $\not\sqsubseteq$ Gelenk

Bottom-Up Phase:

- ▶ JuvenileArthritis \sqsubseteq GelenksKH
- ▶ JuvenileKH $\not\sqsubseteq$ GelenksKH
- ▶ Arthritis \sqsubseteq GelenksKH

Agenda

- ▶ Wiederholung Tableauealkül
- ▶ Tableau für \mathcal{ALC} Wissensbasen
- ▶ Erweiterung um Inverse Rollen
- ▶ Erweiterung um Funktionale Rollen
- ▶ Modellkonstruktion mit Unravelling
- ▶ Optimierungen
 - ▶ Unfolding
 - ▶ Absorbierung
 - ▶ Dependency Directed Backtracking
 - ▶ Weitere Optimierungen
- ▶ Klassifikation
- ▶ Zusammenfassung

Zusammenfassung

- ▶ Wir haben nun einen Tableau Algorithmus für \mathcal{ALCIF} Wissensbasen
 - ▶ ABox behandelt wie für \mathcal{ALC}
 - ▶ Zahlenrestriktionen ähnlich wie Funktionalität bzw. Existenzquantoren
- ▶ Terminierung durch Zyklenerkennung
 - ▶ Schwieriger je ausdrucksstärker die Logik wird
- ▶ Naives Tableauverfahren nicht performant genug
- ▶ Diverse Optimierungen verbessern den average case
- ▶ Spezielle Verfahren zur Klassifikation
 - ▶ Enhanced Traversal
- ▶ Tableau bzw. Variationen davon Grundlage der OWL Reasoner