Forschungstrends der Softwaretechnik Quadrokopter

Michael Stegmaier Thomas Witte

19. April 2017

Lernziele

- Wissenschaftliches Arbeiten
- Schreiben einer Ausarbeitung
- Präsentation und Vortrag
- Einarbeitung in verschiedene Themen z.B. der Robotik

Vorbedingungen

- Seminar (Master)
- Informatik Studiengänge
- Kenntnis englischer Sprache
- Motivation

Anforderungen

- Einhaltung der Deadlines
- Gute Ausarbeitung (ca. 10 Seiten)
- Motivierte Präsentation (20 Minuten)
- körperliche sowie geistige Anwesenheit

Hinweise

- Verbindliche Anmeldung mit Abgabe der Gliederung
- Abbruch danach ⇒ nicht bestanden

Quadrokopter

- Einfache und günstige Hardware
- Agil, realtiv freie Bewegung, erweiterbar
- Interessant für verschiedene Disziplinen (Robotik, Regelungstechnik, Computer Vision, Verteilte Systeme, KI, AR, ...)



Themenvorschläge (Auswahl)

- ROS
- Dynamik und Regelung
- Reaktive Kollisionsvermeidung
- Trajektorienplanung
- Wegfindung und Erkundung
- Lokalisierung und Mapping
- Schwarmverhalten und -organisation
- Selbstorganisation und Rekonfiguration
- Anwendungen für persönliche Drohnen
- Autopiloten (PX4, ArduPilot, AutoQuad, ...)
- Rechtliche Lage in Deutschland



Zeitplan

19.04.2017	Einführungsveranstaltung
07.05.2017	Abgabe Gliederung
21.05.2017	Abgabe 1. Version
11.06.2017	Abgabe 2. Version
18.06.2017	Abgabe Peer Review
	Vortrag Präsentationstechniken
02.07.2017	Abgabe 3. Version (Ausarbeitung final, Entwurf Präsentation)
15.07.2017	Abgabe Abgabe Präsentation
19.07.2017	Vorträge

Wie geht's weiter?

- Einarbeitung bis 07.05.
- Gliederung (Überschriften, Stichpunkte, Quellen)
- Verbindliche Anmeldung