

§ 8.1 Newton-Cotes Formeln

Seien $x_i \in [c, d]$, $i = 0, \dots, m$, $x_i \neq x_j$ für $i \neq j$ gegeben und $P(f | x_0, \dots, x_m)$ das Interpolationspolynom (s Kap. 7).

Approximiere

$$\int_c^d f(x) dx \approx I_m(f) := \int_c^d P(f|x_0, \dots, x_m) (x) dx$$

(8.8)

Bemerkung 8.9

$m=1$, $x_0=c$, $x_1=d$ in (8.8) liefert die Trapezregel.

Satz 8.10

Für jedes Polynom $Q \in \overline{\mathbb{T}}_m$ gilt

$$I_m(Q) = \int_c^d Q(x) dx, \text{ d.h.}$$

die "Quadratstufenformel" (8.8) ist
"exakt vom Grade m ".

Beweis: über Eindeutigkeit des
Interpolationspolynoms.

Aus der Darstellung des Lagrange-
Interpolationspolynoms (in Satz 7.2/
folgt ...

Lemma 8.11

$$I_m(f) = h \cdot \sum_{j=0}^m c_j f(x_j) \quad \text{mit } h := d - c$$

$$c_j = \frac{1}{h} \int_c^d \prod_{\substack{k=0 \\ k \neq j}}^m \frac{x - x_k}{x_j - x_k} dx = \frac{1}{h} \int_c^d h_{jm}(x) dx$$

Für äquidistante Stützstellen

$$x_0 = c + \frac{1}{m} h =: c + \xi_0 h \quad m = 0$$

$$x_j = c + \frac{j}{m} h =: c + \xi_j h \quad j = 0, \dots, m \\ m > 0$$

folgen die Newton-Cotes Formeln
aus Lemma 8.11 :

$$I_m(f) = h \cdot \sum_{j=0}^m c_j f(c + \xi_j h)$$

m	Verfahren	ξ_j	c_j	Fehler $\left I_m(f) - \int_c^d f(x) dx \right $
0	Mittelpunkts- regel	$1/2$	1	$O(h^3)$
1	Trapezregel	$0, 1$	$\frac{1}{2}, \frac{1}{2}$	$O(h^3)$
2	Simpsonregel	$0, 1/2, 1$	$\frac{1}{6}, \frac{4}{6}, \frac{1}{6}$	$O(h^5)$
3	3/8-Regel	$0, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}, 1$...	$O(h^5)$
4	Milner- Regel	$0, \frac{1}{4}, \frac{1}{2}, \frac{3}{4}, 1$...	$O(h^7)$

Tab. P.13

Analog zu (8.4): Summierte Newton-Cotes-Formeln

z. B. für Simpson-Regel

$$\int_a^b f(x) dx \approx S(h) := \frac{h}{6} \left[f(t_0) + 4 \cdot f\left(\frac{t_0+t_1}{2}\right) + 2 f(t_1) + 4 f\left(\frac{t_1+t_2}{2}\right) + \dots + f(t_n) \right], \quad \begin{array}{l} t_0 = a \\ t_n = b \end{array}$$

§ 1.2 Gauss-Quadratur

Ziel: Formel

$$\sum_{i=0}^m \tilde{w}_i f(x_i) = \int_c^d P(f | x_0, \dots, x_m) (x) dx$$

(P. 14)

- mit
1. positive \tilde{w}_i ("Gewichte")
 2. hoher Exaktheitsgrad $n \geq m$
(für Polynome vom Grad $n \geq m$)

1. ist Alternative zu Newton-Cotes, da deren Gewichte c_j wechselndes Vorzeichen haben, wenn Ordnung $n \geq 8$ (\rightarrow Auslöschung!)

Bemerkung 8.15

Höchster Exaktheitsgrad für (8.14),

$$\text{d.h. } \int_c^d Q(x) dx = \sum_{i=0}^m \hat{w}_i Q(x_i)$$

für alle $Q \in \overline{\Pi}_n$

ist $n = 2m + 1$.

Bew.: Widersprüchsbeweis

Es gilt für $Q(x) := \prod_{i=0}^m (x - x_i)^2 \in \overline{\Pi}_{2m+2}$:

$$0 < \int_c^d Q(x) dx = \sum_{i=0}^m \hat{w}_i Q(x_i) = 0 \quad \text{Widerspruch!}$$

(8.14)

Durch geeignete Wahl von \hat{w}_i und x_i ist der Exaktheitsgrad $2m+1$ tatsächlich erreichbar.

Satz 8.16

Für $m \geq 0$ gibt es Stützstellen $x_0, \dots, x_m \in (c, d)$, so dass gilt

$$h \cdot \sum_{i=0}^m w_i f(x_i) := \int_c^d P(f | x_0, \dots, x_m)(x) dx$$

$$= \int_c^d f(x) dx + E_f(h)$$

$$\text{mit } h := d - c \quad \text{und} \quad E_Q = 0 \quad \text{für } Q \in \overline{\Pi}_{2m+1}$$

und es gilt

$$0 \leq w_i = \frac{1}{h} \int_c^d \mathcal{L}_{im}(x) dx =$$
$$\frac{1}{h} \int_c^d \prod_{\substack{k=0 \\ k \neq i}}^m \frac{x - x_k}{x_i - x_k} dx. \quad \text{Es gibt}$$

$\xi \in [c, d]$ so dass

$$|E_f(h)| = O(h^{2m+3}) \cdot |f^{(2m+2)}(\xi)|$$

Bemerkung 8.17

Satz 8.16 ist eine reine Existenzaussage, die Berechnung der Stützstellen x_0, \dots, x_n ist über die Nullstellen sog. Orthogonalpolynome möglich. Diese findet man in Tabellen.

Dazu folgende Erläuterung:

betrachte $\int_c^d f(x)w(x)dx$

mit "Gewichtsfunktion" $w(x) > 0$
für $x \in (c, d)$

Dann definiert (s. Kap. 2)

$$\langle f, g \rangle_w := \int_c^d f(x)g(x)w(x) dx \quad (P.18)$$

ein Skalarprodukt auf $C([c, d]) :=$

$$\{f: [c, d] \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ stetig}\}$$

Orthogonalpolynome bilden eine

bzgl. $\langle \cdot, \cdot \rangle_w$ orthogonale Basis

des Polynomraums Π_n .

Erklärungen zu Satz P.16

Satz $w(x) \equiv 1$ (in (P.16)) im Intervall $[c, d]$

Sei $P_{m+1}(x)$ das $(m+1)$ -te Orthogonalpolynom, d. h.

$$\begin{aligned} \langle P_{m+1}, Q \rangle_w &= \int_c^d P_{m+1}(x) Q(x) \cdot 1 \cdot dx \\ &= 0 \quad \text{für alle } Q \in \Pi_m \quad (\text{P.13}) \end{aligned}$$

Normiere P_{m+1} so dass der Koeffizient vor der höchsten Potenz $(m+1)$ gleich 1 ist.

$$P_{m+1}(x) = (x-x_0) \cdot \dots \cdot (x-x_m)$$

in der Linearfaktorzerlegung mit

paarweise verschiedenen Nullstellen
 $x_j, j=0, \dots, m$ (Verschiedenheit der
Nullstellen ist über "Orthogonalität"
beweisbar).

Sei $Q \in \mathbb{T}_{2m+1}$. Führe Polynomdivision
durch (euklid. Algorithmus):

$$Q = P_{m+1} \cdot Q_1 + Q_2 \quad \text{mit } Q_1, Q_2 \in \mathbb{T}_m$$

Es gilt für die Interpolationspolynome

$$P(P_{m+1} \cdot Q_1 | x_0, \dots, x_m) = 0$$

(da x_0, \dots, x_m Nullstellen von P_{m+1})

$$P(Q_2 | x_0, \dots, x_m) = Q_2 \quad (\text{da } Q \in \mathbb{T}_m)$$

(wg. Eindeutigkeit des Interpolations-
polynoms, s. Satz 7.2)

Es folgt:

$$\int_c^d Q(x) dx = \underbrace{\int_c^d P_{m+1} \cdot Q_2(x) dx}_{= 0 \text{ wg. (8.19)}} +$$

$$\int_c^d Q_2(x) dx$$

$$= \int_c^d P(Q_2(x_0, \dots, x_m) | x) dx$$

wg.
Satz
8.10

$$= \int_c^d \underbrace{P(P_{m+1} Q_1 | x_0, \dots, x_m)}_{=0} (x) dx$$

$$+ \int_c^d P(Q_2 | x_0, \dots, x_m) (x) dx$$

$$= \int_c^d P(Q | x_0, \dots, x_m) (x) dx$$

D.h. es gilt $E_Q = 0$ in Satz P.16

für $Q \in \overline{\Pi}_{2m+1}$

Zusammenfassung:

Bemerkung 8.20

Gauss-Quadratur ist exakt vom Grad $2n+1$ für „geeignete Wahl“ der Stützstellen x_i .

Vorteil der Gauss-Quadratur

– hoher Exaktheitsgrad

Nachteil der Gauss-Quadratur

– Erhöhung des Genauigkeitsgrads

erfordert komplette Neuberechnung

(Nullstellen des nächst höheren Orthogonalpolynoms sind verschieden)

Beispiele für Orthogonalpolynome

Tab. 8.2.1

Gew. fkt. $w(x)$	$[c, d]$	Name (...-polynome)
1	$[-1, 1]$	Legendre $P_n := \frac{d^n}{dx^n} (1-x^2)^n$
$(1-x^2)^{-1/2}$	$[-1, 1]$	Tschubyscheff $T_n := \cos(n \cdot \arccos x)$ (s. Bem. 7.14)
e^{-x}	$[0, \infty)$	Laguerre $L_n := e^x \frac{d^n}{dx^n} (e^{-x} x^n)$
e^{-x^2}	$(-\infty, \infty)$	Hermite $H_n(x) = (-1)^n e^{x^2} \frac{d^n}{dx^n} (e^{-x^2})$

Anderer Intervalle $[c, d]$ über Variablen-
transformation zugänglich.

Beispiel 8.22

Berechne $\int_{-1}^1 e^x dx = 2.350402$ bei

7-stelliger Rechnung, $f(x) = e^x$

1. Newton-Cotes mit $n=2$ (Simpson-
regel)

$$I_n(f) = \underline{I}_2(f) = 2.362054$$

2. Gauss-Quadratur liefert für $n=2$
und gleicher Zahl von Funktions-
auswertungen von f

mit den Nullstellen x_0, x_1, x_2 der
Legendre-Polynome aus Tab. 8.21
und Gewichtsfunction $w(x) \equiv 1$,
also $w_i = 1$, $i = 0, 1, 2$ ergibt sich
der Wert 2.350337 als
Approximation für $\int_{-1}^1 e^x dx$