

Übungsblatt 1 (Fr. 4.5.2012)

Aufgabe 1 (Fredholm'sche Integralgleichung)

Zeigen Sie, dass die Integralgleichung

$$\varphi(x) - \int_0^1 \frac{1}{2}(x+1)e^{-xy}\varphi(y)dy = e^{-x} - \frac{1}{2} + \frac{1}{2}e^{-(x+1)}, x \in [0, 1]$$

die Lösung $\varphi(x) = e^{-x}$ hat.

Aufgabe 2 (Nyström Methode)

Wir betrachten die Nyström Methode zum Lösen einer Fredholmschen Integralgleichung 2. Art

$$\varphi - A\varphi = f$$

wobei der Integral-Operator A durch

$$(A\varphi)(x) = \int_a^b K(x, y)\varphi(y)dy, \quad x \in [a, b]$$

gegeben ist und die Kernfunktion K stetig ist.

Idee der Nyström Methode ist es, den Operator A mittels einer Quadraturformel zu approximieren. Mit

$$(A_n\varphi_n)(x) := \sum_{k=1}^n \omega_k^{(n)} K(x, x_k^{(n)})\varphi_n(x_k^{(n)}), \quad x \in [a, b]$$

suchen wir nun die Lösung φ_n der Gleichung

$$\begin{aligned} \varphi_n - A_n\varphi_n &= f \\ \Leftrightarrow \varphi_n(x) - \sum_{k=1}^n \omega_k^{(n)} K(x, x_k^{(n)})\varphi_n(x_k^{(n)}) &= f(x), \quad x \in [a, b]. \end{aligned}$$

Werten wir diese Gleichung nun an den Quadraturpunkten $x_k^{(n)}$, $k = 1, \dots, n$ aus, so erhalten wir ein lineares Gleichungssystem.

- Schreiben Sie eine Funktion `function phi_n = nystroem(xQ,wQ,K,f)`, die die Nyström Methode wie oben beschrieben durchführt. `xQ` and `wQ` sind hierbei Vektoren, die die Quadratur-Knoten und -Gewichte beinhalten und `K` und `f` sind function handles für die Kernfunktion und die rechte Seite.
- Testen Sie Ihre Funktion für die Integralgleichung aus Aufgabe 1 indem Sie die Lösung φ_n für verschiedene n als stückweise lineare Funktion sowie die exakte Lösung zeichnen. Verwenden Sie für die Quadratur eine zusammengesetzte Mittelpunkregel, eine zusammengesetzte Trapezregel und eine zusammengesetzte Simpsonregel mit jeweils n Teilintervallen.

Wir haben nun eine Funktion, die uns die Werte der gesuchten Funktion φ_n an den Quadraturpunkten $x_k^{(n)}$ berechnet. Die nächste Aufgabe ist es nun, eine Funktion zu schreiben, die die Funktion φ_n an einer beliebigen Stelle $x \in [a, b]$ auswertet. Die einfachste Möglichkeit ist es, die Funktion φ_n als stückweise lineare Funktion aufzufassen:

- Schreiben Sie eine Funktion `function val = evalNystroemLin(phi_n, xQ, x)`, die die Funktion φ_n an den Punkten `x` (gegeben durch einen Vektor) auswertet, indem für jeden Auswertungspunkt $x \in [x_j^{(n)}, x_{j+1}^{(n)}]$ der Wert des linearen Interpolationspolynoms bzgl. der Punkte $x_j^{(n)}$ und $x_{j+1}^{(n)}$ an der Stelle x berechnet wird.

Wir erhalten bessere Ergebnisse, wenn wir die Auswertung etwas geschickter angehen. Wir schreiben

$$\begin{aligned} \varphi(x) - (A\varphi)(x) &= f(x) \Leftrightarrow \varphi(x) = f(x) + (A\varphi)(x) \\ \Rightarrow \varphi_n(x) &= f(x) + (A_n\varphi_n)(x) = f(x) + \sum_{k=1}^n \omega_k^{(n)} K(x, x_k^{(n)})\varphi_n(x_k^{(n)}). \end{aligned}$$

- (d) Schreiben Sie eine Funktion `function val = evalNystroem(K,f,xQ,wQ,phi_n,x)`, die die Funktion φ_n wie beschrieben auswertet.

Nun wollen wir uns die L^∞ -Fehler der verschiedenen Methoden ansehen.

- (e) Berechnen Sie für die Integralgleichung aus Aufgabe 1 die L^∞ Fehler

$$e_n := \|\varphi - \varphi_n\|_{L^\infty([0,1])} = \max_{x \in [0,1]} |\varphi_n(x) - \varphi(x)|$$

näherungsweise, indem Sie die Differenz zwischen numerischer und exakter Lösung auf einem feinen äquidistanten Gitter auswerten. Zeichnen Sie die Kurven e_n über n für die drei Quadratur Methoden und beide Auswertungsfunktionen (insgesamt 6 Kurven) in doppelt logarithmischer Skala, versuchen Sie aus der Grafik die Konvergenzraten zu bestimmen und interpretieren Sie die Ergebnisse.

Aufgabe 3 (Legendre Ansatz und Kollokation)

Wir betrachten die Symm'sche Integralgleichung

$$-\frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \varphi(y) \log|x-y| dy = \frac{\log(2)}{2}, \quad x \in [-1, 1].$$

(Dies ist eine Fredholm'sche Integralgleichung erster Art.)

Um diese Gleichung zu lösen, wollen wir den Ansatz

$$\varphi_n(x) = \sum_{i=0}^n a_i P_i(x), \quad x \in [-1, 1]$$

verwenden, wobei die $P_i(x)$ Legendre Polynome sind.

Setzen Sie diesen Ansatz in die Integralgleichung ein. Werten wir die Gleichung nun an so genannten Kollokationspunkten x_k , $k = 0, \dots, n$ ($x_k \in [-1, 1]$) aus, so erhalten wir ein lineares Gleichungssystem zur Berechnung der Koeffizienten a_i , $i = 0, \dots, n$. Leiten Sie dieses lineare Gleichungssystem her.

- (a) Implementieren Sie die Kollokationsmethode für die obige Integralgleichung. Verwenden Sie als Kollokationspunkte

- (i) die äquidistanten Punkte $x_k = \frac{2k+1}{2(2n+1)}$, $k = 0, \dots, n$ (überlegen Sie, wie man auf diese Punkte kommt)
- (ii) Gauss-Punkte (die Funktion `[wg, xg] = gauss(n)` berechnet n Gauss Punkte)

Die Funktion `function out = qtm1(x,n)` liefert für Kollokationspunkte x_k , $k = 0, \dots, n$ (gespeichert im Vektor \mathbf{x}) die $(n+1) \times (n+1)$ - Matrix $V = (v_{i,j})$, $v_{i,j} = -\frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \log|x_i - y| P_j(y) dy$. Verwenden Sie diese Matrix um die Koeffizienten der Lösung φ für verschiedene n zu bestimmen.

Testen Sie Ihre Implementierung indem Sie die numerische Lösung mit der exakten Lösung $\varphi(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ vergleichen. Für das Auswerten der numerischen Lösung können Sie die Funktion `leg = bLegendre(x,n)` verwenden, die die ersten n Legendre Polynome an den Werten im Vektor \mathbf{x} auswertet.

- (b) Zeichnen sie den L^∞ -Fehler e_n über n in doppelt logarithmischer Skala für $n \in \{2, 4, 8, 16, 32, 64, 128, 256, 512\}$.