

Angewandte Numerik 2

Aufgabe 11 (Newton-Interpolation)

(8 Punkte)

Gegeben seien äquidistante Stützstellen $t_k = t_0 + kh$. Bestimmen Sie zu $(n + 1)$ gegebenen Stützpunkten $(t_i, f_i), i = 0, \dots, n$ das Interpolationspolynom $I_f \in \mathbb{P}_n$ in Newton-Form

$$I_f(s) = \nabla^0 f_0 + \frac{1}{h^1} \nabla^1 f_1 (s - t_0) + \dots + \frac{1}{n! h^n} \nabla^n f_n (s - t_0) \dots (s - t_{n-1}).$$

- Schreiben Sie hierzu eine Matlab-Routine `d=divdiff(t0, h, f)`, die mit dividierten Differenzen die Koeffizienten $\nabla^0 f_0, \dots, \nabla^n f_n$ des Newton-Polynoms zu den Daten $(t_i, f_i), i = 0, \dots, n$ liefert, d. h. die Rückwärtsdifferenzen.
- Schreiben Sie eine Routine `f=newtonpolynom(t0,h,d,s)`, die das Newton-Polynom zu den Stützstellen t_j und den Koeffizienten $\nabla^0 f_0, \dots, \nabla^n f_n$ mithilfe eines Horner-artigen Schemas im Punkt s auswertet.

Lösung:

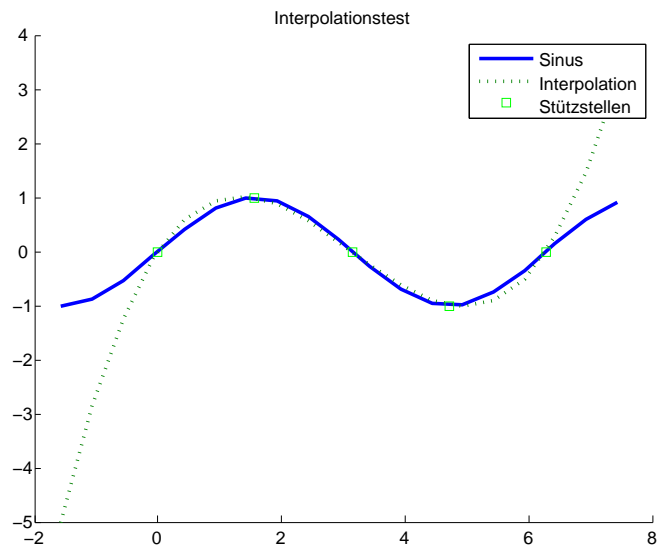
a)

```
1 function d = divdiff(f)
2 % Berechnung der Koeffizienten mit dividierten Differenzen
3
4 % Input: f Vektor mit Funktionswerten
5 % Output: d Vektor mit dividierten Differenzen
6
7 n = length(f);
8
9 d = f;
10 for k = 2 : n
11     for j = n : -1 : k
12         d(:, j) = d(:, j) - d(:, j-1);
13     end
14 end
```

b)

```
1 function f = newtonpolynom(t0, h, d, s)
2 % Die Funktion wertet das Newton-Polynom an der Stelle d aus
3
4 % Input: t0 Startzeitpunkt
5 %         h Schrittweite
6 %         f Polynomkoeffizienten (Dividierte Differenzen)
7 %         s Auswertungspunkt
8 %
9 % Output f Newton-Polynom zu den Daten (t_i, f_i) an der Stelle s
10 %         (Spaltenvektor)
11
12 n = length(d);
13 t = t0:h:n*h;
14 f = d(n);
15
16 for i = n:-1:1
17     f = d(i) + (s-t(i)).*f/(i*h);
18 end
```

```
1 % Test der Funktionen anhand der Interpolation des Sinus
2 clear all, close all
3
4 t0 = 0;
5 h = pi/2;
6
7 % zu Interpolierende Testfunktion
8 T = t0 : h : 2*pi;
9 F = sin(T)
10 length(F)
11
12 % Berechnung der Koeffizienten mit dividierten Differenzen
13 d = divdiff(F);
14
15 Tplot = -pi/2:.5:5/2*pi;
16 FSINplot = sin(Tplot);
17 size(Tplot)
18 FINTplot = zeros(1, size(Tplot, 2));
19 for i = 1:size(Tplot, 2)
20     FINTplot(1,i) = newtonpolynom(t0, h, d, Tplot(i))
21 end
22
23 %Plot exakte Loesung, Interpolation und Knoten
24 figure;
25 hold all;
26 plot(Tplot, FSINplot, 'linewidth', 2);
27 plot(Tplot, FINTplot, ':', 'linewidth', 2);
28 plot(T, F, 'gs');
29 legend('Sinus', 'Interpolation', 'Stuetzstellen');
30 title('Interpolationstest');
```



Aufgabe 12 (*Mehrschrittverfahren in Rückwärtsdifferenzen Darstellung*)

(10 Punkte)

Das Ziel ist es das Mehrschrittverfahren

$$y_{j+k} = y_{j+r-\ell} + h \sum_{i=0}^r \gamma_i^{(r,\ell)} \nabla^i f_{j+r} \quad (1)$$

zu implementieren.

a) Schreiben Sie hierzu eine Maple-Routine, welche die Koeffizienten

$$\gamma_i^{(r,\ell)} = (-1)^i \int_{-\ell}^{k-r} \binom{-s}{i} ds$$

mit

$$\binom{-s}{i} = \frac{-s(-s-1)(-s-2) \cdot (-s-(i-1))}{i!}$$

berechnet.

- b) Schreiben Sie Matlab-Funktionen, in denen Sie die Verfahren aus Aufgabe 10 c), d.h. das Adams-Bahforth- und das Adams-Moulton-Verfahren in der Rückwärtsdifferenzen Darstellung (1) implementieren.

Hinweis: Sie können die Koeffizienten $\gamma_i^{(r,\ell)}$ auch ohne a) berechnen. Man kann einerseits die Formel

$$\sum_{j=0}^i \frac{\gamma_{i-j}^{(k-1,0)}}{j+1} = 1$$

zeigen, aus der sich die Koeffizienten rekursiv berechnen lassen und andererseits den Zusammenhang

$$\gamma_j^{(k,1)} = \gamma_j^{(k-1,0)} - \gamma_{j-1}^{(k-1,0)}.$$

Wenn Sie a) nicht bearbeitet haben, verwenden Sie diesen Hinweis.

- c) Testen Sie diese Funktionen sowie die aus Aufgabenteil b), in dem Sie die Anfangswertaufgabe aus Aufgabe 10 d)

$$y' = -\frac{2xy^2}{x^2 + 1}, \quad y(0) = 2$$

lösen. Die Schrittweite sei hierbei $h = 0.1$. Die exakte Lösung ist übrigens

$$y(x) = \frac{1}{\ln(x^2 + 1) + 0.5}.$$

Verwenden Sie als Startwerte die exakte Lösung an den Gitterpunkten, d.h. $y_j = y(x_j)$ für $j = 0, \dots, k-1$. Plotten Sie jeweils den Fehler gegen die exakte Lösung.

- d) Vergleichen Sie ihre Mehrschrittverfahren von diesem Blatt mit denen vom Blatt 4 hinsichtlich der Vor- und Nachteile der jeweiligen Darstellungsformen.
- e*) Schreiben Sie eine Matlab-Funktion die das Nyström-Verfahren ($r = k-1 = 3, \ell = 1$) in der Darstellung (1) implementiert und eine weitere Funktion die das Milne-Simpson-Verfahren ($r = k = 3, \ell = 2$) ebenfalls in der Rückwärtsdifferenzen Darstellung (1) berechnet.

Lösung:

b)

```

1 function d = divdiff_mod(f)
2 % Berechnung der Koeffizienten mit dividierten Differenzen
3
4 % Input: f Vektor mit Funktionswerten
5 % Output: d Vektor mit di = nabla^i*f_3
6
7 n = length(f);
8 d(1) = f(end);
9
10 for k = 2 : n
11     for j = n : -1 : k
12         if j == n
13             d(k) = f(j) - f(j-1);
14         end
15         f(j) = f(j) - f(j-1);
16     end
17 end

```

```

1 function [y, t] = adams_bashforthBD(y_0, h, fun, N)
2 % Die Funktion berechnet die numerische Loesung einer ODE
3 %  $y'=f(t,y)$ 
4 % mit dem N Schrittverfahren von Adams-Bashforth
5 % mit  $R_{,ckw}$  Ortsdifferenzen
6 %
7 % INPUT: y_0      Vektor von Startwerten
8 %         fun     rechte Seite der ODE
9 %         N       Anzahl der Schritte
10 % OUTPUT: y      Naehierung an y nach N Schritten
11 %
12
13 y = y_0;
14 y1 = y_0;
15 t = 0:h:(N+3)*h;
16 % Mit Maple berechnete Koeffizienten
17 gamma =[1 0.5 5/12 3/8];
18
19 for j=1:1:N
20     f = fun(t(j:j+3),y(j:j+3)); % ODE auswerten
21     d = divdiff_mod(f);
22     y(j+4) = y(j+3) + h*gamma*d';
23 end
24 end

```

```

1 function [y,t] = adams_moultonBD(y_0, h, fun, N, maxIter, tol)
2 %Moulton mit Rueckwaertsdifferenzen
3
4 y = y_0(1:3);
5 t = 0:h:N*h;
6
7 % Mit Maple berechnete Koeffizienten
8 gamma = [1 -0.5 -1/12];
9
10 for j = 1: N-2
11     y_alt = 0;
12     iter =1;
13     while (iter <= maxIter)
14         f = fun(t(j:j+2),[y(j:j+1), y_alt]); % DGL auswerten
15         d = divdiff_mod(f);
16         y_neu = y(j+2)+h*gamma*d';
17         % Verbesserung geringer als vorgegebene Toleranz
18         if ((abs(y_neu-y_alt)) <= tol)
19             break
20         end
21         iter = iter+1;
22         y_alt = y_neu;
23     end
24     y(j+3) = y_neu;
25 end
26 end

```

c)

```

1 function dydt = f10(t,y)
2     dydt = (-2*t.*y.^2)./(t.^2 + 1);
3 end

```

```

1 function y = y_exakt(t)
2 % Berechnet die exakte Loesung
3     y = 1./(log(t.^2 + 1) + 0.5);
4 end

```

```

1 % Aufgabe 12 c)
2 clc; clear all; close all;
3 h = 0.1; % Schrittweite
4 N = 103; % Anzahl an Schritten (inklusive der Startrechnung)
5 maxIter = 10000; % maximale Anzahl an Fixpunktiterationen
6 tol = 0.00001; % Toleranz fuer Verbesserung in Fixpunktiteration
7
8 % Berechne exakte Werte als Startwerte
9 t0 = 0:h:3*h; % Anfangszeitwerte
10 y0 = y_exakt(t0) % Anfangswerte
11
12 % Berechnung der numerischen Loesungen
13 [y_ab,y1, t_ab] = adams_bashforthBD(y0, h, @f10, N);
14 [y_am, t_am] = adams_moultonBD(y0, h, @f10, N, maxIter, tol);
15
16 % Plot der numerischen Loesungen und der exakten
17 figure(1)
18 subplot(1,2,1)
19 plot(t_ab,y_ab, '-g*', t_ab, y_exakt(t_ab)); hold on;
20 legend('Adams_Bashforth', 'exakte_L^sung')
21 title('Adams-Bashforth')
22 subplot(1,2,2)
23 plot(t_am,y_am, '-bs', t_am, y_exakt(t_am));
24 legend('Adams_Moulton', 'exakte_L^sung')
25 title('Adams-Bashforth')
26
27 % Fehlerplots
28 figure(2)
29 plot(t_ab,abs(y_exakt(t_ab)-y_ab), '-g*', t_ab, abs(y_exakt(t_ab)-y1), '-r*')
30 hold on
31 plot(t_am,abs(y_exakt(t_am)-y_am), '-bs')
32 xlabel('t')
33 ylabel('Fehler')
34 title('Mehrschrittverfahren - Rueckwaerstdifferenzen')
35 legend('Adams-Bashforth', 'Adams-Moulton', 'Location', 'NorthWest')

```

d)

Vorteile der Lagrange-Darstellungsform (vom letzten Übungsblatt): Änderung der Schrittweite ist einfacher, weniger Rechenoperationen. Vorteile der Newton-Darstellungsform: numerisch stabiler, Erhöhung der Ordnung durch anhängen zusätzliche Stützpunkte möglich, einfache Schätzung des Diskretisierungsfehlers (Restgliedabschätzung des Newton-Interpolationspolynoms).

