

Übungsblatt 9

(Besprechung Mo. 03.02.2014)

Aufgabe 20 (Poisson-Problem als gemischtes Problem)

Es sei $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ ein Gebiet und $f \in L^2(\Omega)$. Wir betrachten das Poisson Problem

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f && \text{in } \Omega \\ u &= 0 && \text{auf } \partial\Omega. \end{aligned} \tag{1}$$

- (i) Schreiben Sie (1) in ein Sattelpunktproblem (SPP) um. Geben Sie bei der Herleitung insbesondere die Bilinearformen $a : \mathcal{X} \times \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ und $b : \mathcal{X} \times \mathcal{Y} \rightarrow \mathbb{R}$ mit den Vektorräumen \mathcal{X} und \mathcal{Y} an.
- (ii) Zeigen Sie, dass das SPP wohlgestellt ist, d.h. dass a elliptisch ist und b die inf-sup-Bedingung erfüllt.
- (iii) Zeigen Sie: Diskretisiert man die Räume \mathcal{X} und \mathcal{Y} durch

$$\mathcal{X}_h := \{v \in L^2(\Omega) : v|_T \in \mathcal{P}_{k-1}^2(T), T \in \mathcal{T}_h\}$$

und

$$\mathcal{Y}_h := \{v \in L^2(\Omega) : v|_T \in \mathcal{P}_k(T), T \in \mathcal{T}_h\} \cap H_0^1(\Omega)$$

so ist die LBB-Bedingung erfüllt.

Aufgabe 21 (Koerzitivitäts- und inf-sup-Konstante, MATLAB)

Es sei $\mathcal{X} = H_0^1(\Omega)$, $(\cdot, \cdot)_1$ das H^1 -Skalarprodukt und $\|\cdot\|_1$ die H^1 -Norm. Ferner sei für $b \in \mathbb{R}^2$ und $\gamma \in \mathbb{R}$ die Bilinearform $a : \mathcal{X} \times \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben durch

$$a(u, v) := \int_{\Omega} \nabla u^T \nabla v \, dx + \int_{\Omega} b^T \nabla u \, v \, dx + \gamma \int_{\Omega} u \, v \, dx.$$

Wie auf Blatt 3 sei $S(\mathcal{T}_h) \subset \mathcal{X}$ der diskrete Ansatz-Raum, der von den Hutfunktionen φ_i aufgespannt wird, A die Matrix, die zur Bilinearform a assoziiert ist, und M die Matrix, die zum H^1 -Skalarprodukt assoziiert ist ($m_{i,j} := \int_{\Omega} \nabla \varphi_i^T \nabla \varphi_j \, dx + \int_{\Omega} \varphi_i^T \varphi_j \, dx$).

In dieser Aufgabe wollen wir

$$\alpha_h := \inf_{v \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \frac{a(v, v)}{\|v\|_1^2} \tag{2}$$

$$\beta_h := \inf_{v \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \sup_{w \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \frac{a(v, w)}{\|v\|_1 \|w\|_1} \tag{3}$$

numerisch bestimmen.

- (i) Laden Sie sich die zip-Datei `material9.zip` von der Homepage.
- (ii) Schreiben Sie die Funktionen `alpha = CoerzRand(A,M,N)` und `beta = InfSupRand(A,M,N)`, die die Konstanten α_h und β_h approximieren. Dazu sollen jeweils N Zufallsvektoren als Koeffizientenvektoren von v und w angelegt werden und das Supremum bzw. Infimum durch das Maximum bzw. Minimum der Einträge berechnet werden. Achten Sie bei der Implementierung auf die Vektorisierung in MATLAB (keine for-Schleifen!).

Alternativ kann man die Berechnung beider Konstanten auch auf Eigenwertprobleme (EWP) zurückführen.

- (iii) Zeigen Sie: α_h ist der kleinste Eigenwert des verallgemeinerten EWP

$$A_s x = \lambda M x,$$

wobei $A_s := \frac{1}{2}(A + A^T)$ den symmetrischen Anteil von A bezeichnet.

Um die inf-sup-Konstante auf ein passendes EWP zurückzuführen definieren wir einen Operator T mit

$$\begin{aligned} T &: S(\mathcal{T}_h) \rightarrow S(\mathcal{T}_h) \\ (Tw, v)_1 &= a(w, v) \quad \forall v \in S(\mathcal{T}_h). \end{aligned}$$

Der Satz von Riesz liefert uns dann

$$\|Tw\|_1 = \|a(w, \cdot)\|_{-1} =: \sup_{v \in S(\mathcal{T}_h)} \frac{A(w, v)}{\|v\|_1}.$$

Damit erhalten wir

$$\beta_h^2 := \left(\inf_{v \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \sup_{w \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \frac{a(v, w)}{\|v\|_1 \|w\|_1} \right)^2 = \inf_{v \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \frac{\|Tw\|_1^2}{\|w\|_1^2} = \inf_{v \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \frac{(Tw, Tw)_1}{(w, w)_1}$$

Aus der Definition des Operators T erhalten wir die Matrix-Darstellung $T = M^{-1}A^T$ (wieso?). Damit ergibt sich

$$\beta_h^2 = \inf_{v \in S(\mathcal{T}_h) \setminus \{0\}} \frac{(Tw, Tw)_1}{(w, w)_1} = \inf_{x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}} \frac{x^T AM^{-1}MM^{-T}A^T x}{x^T Mx} = \inf_{x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}} \frac{x^T AM^{-1}A^T x}{x^T Mx}.$$

Also ist β_h die Wurzel des kleinsten EW von

$$AM^{-1}A^T x = \lambda Mx.$$

- (iv) Erweitern Sie das Skript `main.m`, sodass die Konstanten α_h und β_h über EWP berechnet werden.
- (v) Erweitern Sie das Skript `main.m`, sodass die Ausgangstriangulierung mehrfach verfeinert wird und berechnen Sie die Konstanten zu jeder Triangulierung. Plotten Sie die Konstanten in Abhängigkeit der Freiheitsgrade. Was stellen Sie fest?