

Zufällige abgeschlossene Mengen und Statistik

Gliederung

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

III. Schätzer für die Kenngrößen

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

1. Schnitt- σ -Algebra

Sei \mathcal{F} die Familie der abgeschlossenen Teilmengen des \mathbb{R}^d sowie \mathcal{C} die Menge der kompakten Teilmengen des \mathbb{R}^d .

Dann ist die **Schnitt- σ -Algebra** $\sigma_{\mathcal{F}}$ die kleinste σ -Algebra von Teilmengen von \mathcal{F} , so dass gilt:

$$\{ B \in \mathcal{F} : B \cap C \neq \emptyset \} \in \sigma_{\mathcal{F}} \quad \forall C \in \mathcal{C}.$$

Alternative Darstellung:

$$\sigma_{\mathcal{F}} = \sigma(\{ \{ B \in \mathcal{F} : B \cap C \neq \emptyset \} : C \in \mathcal{C} \})$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

2. Zufällige abgeschlossene Mengen

Sei ein Wahrscheinlichkeitsraum (Ω, \mathcal{A}, P) gegeben.

Die Abbildung $\Xi : \Omega \rightarrow \mathcal{F}$ heißt **zufällige abgeschlossene Menge**, falls

$$\{\omega \in \Omega : \Xi(\omega) \cap C \neq \emptyset\} \in \mathcal{A} \quad \forall C \in \mathcal{C}.$$

Das heißt, Ξ ist $(\mathcal{A}, \sigma_{\mathcal{F}})$ -messbar:

$$\{\omega \in \Omega : \Xi(\omega) \in B\} \in \mathcal{A} \quad \forall B \in \sigma_{\mathcal{F}}.$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

2. Zufällige abgeschlossene Mengen

Mengenoperationen

Seien \mathbb{E} und $\mathbb{E}^*: \Omega \rightarrow \mathcal{F}$ beliebige ZAM.

Dann sind auch

1. $\mathbb{E} \cup \mathbb{E}^*$,
2. $\mathbb{E} \cap \mathbb{E}^*$,
3. $\mathbb{E} \oplus \mathbb{E}^*$ und
4. $\partial \mathbb{E}$

ZAM.

Beachte: Unendliche Vereinigungen abgeschlossener Mengen sind i.a. nicht abgeschlossen!

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

2. Zufällige abgeschlossene Mengen

Translation und Rotation

Sei $\Xi: \Omega \rightarrow \mathcal{F}$ eine beliebige ZAM. Dann gilt

1. $\Xi + x$ ist eine ZAM für alle $x \in \mathbb{R}^d$.
2. $\delta(\Xi)$ ist eine ZAM für jede Drehung $\delta: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ um den Nullpunkt.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

2. Zufällige abgeschlossene Mengen

Beispiele für ZAM:

Zufällige Punktprozesse im \mathbb{R}^d

Ein abgeschlossener Kreis im \mathbb{R}^2 , wobei der Mittelpunkt in $[0,1]^2$ gleichverteilt ist und der Radius eine positive eindimensionale Zufallsvariable ist

Ebenso können bestimmte Faserprozesse als ZAM aufgefasst werden (-> Vortrag 13)

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

2. Zufällige abgeschlossene Mengen

Gegeben: markierter Punktprozess $\{(S_n), (L_n)\}$.

$\{S_n\}$ ist eine Folge von Zufallsvektoren im \mathbb{R}^d , die sog. Keime.

$L_n: \Omega \rightarrow \mathcal{C}$ ein Zufallselement für alle $n \in \mathbb{N}$. Diese sog. Körner werden mit den Keimen assoziiert.

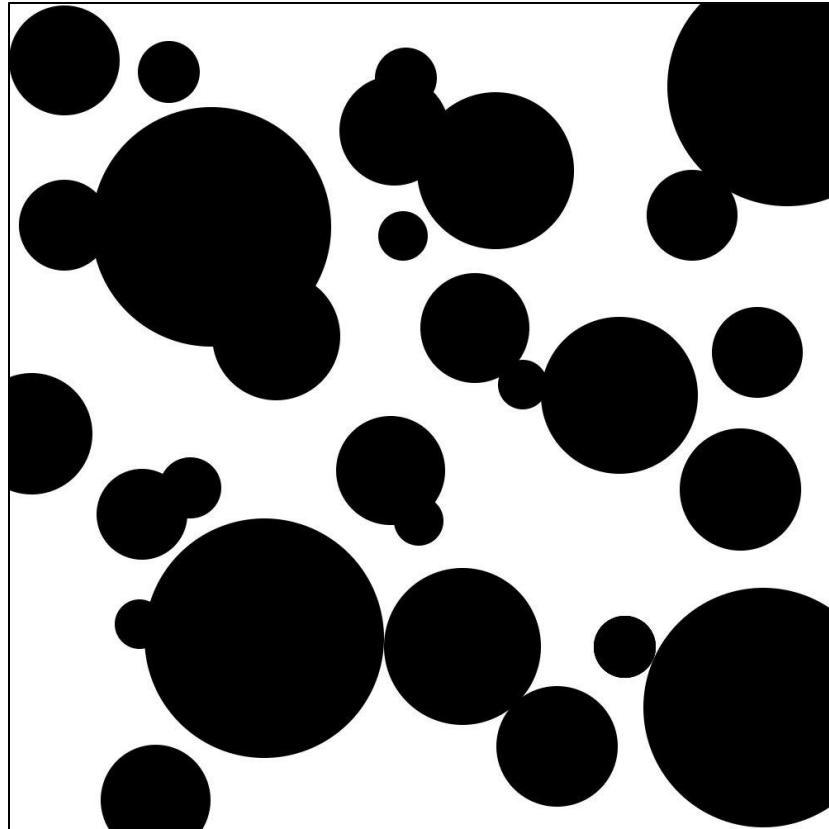
Hieraus geht dann das **Keim-Korn-Modell** hervor:

$$\Xi = \bigcup_{n=1}^{\infty} (L_n + S_n)$$

mit $(L_n + S_n) = \{x + S_n : x \in L_n\}$.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

2. Zufällige abgeschlossene Mengen



Realisierung eines Keim–Korn–Modells mit kreisförmigen Körnern

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

3. Verteilung und Kapazitätsfunktional

Sei Ξ eine beliebige ZAM.

Das Wahrscheinlichkeitsmaß $P_{\Xi} : \sigma_{\mathcal{F}} \longrightarrow [0,1]$ mit

$$P_{\Xi}(B) = P(\Xi \in B) \quad \forall B \in \sigma_{\mathcal{F}}$$

heißt **Verteilung** von Ξ .

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

3. Verteilung und Kapazitätsfunktional

Sei Ξ eine beliebige ZAM.

Die Abbildung $T_{\Xi} : \mathcal{C} \longrightarrow [0,1]$ mit

$$T_{\Xi}(C) = P(\Xi \cap C \neq \emptyset) \quad \forall C \in \mathcal{C}$$

heißt **Kapazitätsfunktional** von Ξ .

Anmerkung:

$$T_{\Xi}(C) = P_{\Xi}(\{B \in \mathcal{F} : B \cap C \neq \emptyset\}) \quad \forall C \in \mathcal{C}$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

3. Verteilung und Kapazitätsfunktional

Für das Kapazitätsfunktional T_{Ξ} einer ZAM gilt, dass:

1. $T_{\Xi}(\emptyset) = 0$ und $0 \leq T_{\Xi}(C) \leq 1 \forall C \in \mathcal{C}$.

2. Für jede Folge $C_1, C_2, \dots \in \mathcal{C}$ mit $C_1 \supseteq C_2 \supseteq \dots$ gilt:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} T_{\Xi}(C_n) = T_{\Xi}\left(\bigcap_{n=1}^{\infty} C_n\right)$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

3. Verteilung und Kapazitätsfunktional

3. Die Größen $S_0(C)$, $S_1(C;C_1)$, $S_2(C;C_1,C_2), \dots$ seien rekursiv definiert durch $S_0(C)=1-T_{\Xi}(C)$ und $S_n(C;C_1, \dots, C_n)=S_{n-1}(C;C_1, \dots, C_{n-1})-S_{n-1}(C \cup C_n;C_1, \dots, C_{n-1})$ für jedes $n \geq 1$ und für beliebige $C, C_1, \dots, C_n \in \mathcal{C}$.

Dann gilt:

$$S_n(C;C_1, \dots, C_n) \geq 0.$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

3. Verteilung und Kapazitätsfunktional

Eine Umkehrung liefert der sogenannte **Satz von Choquet**:

Sei T ein Funktional, das die Eigenschaften 1-3 der letzten Aussage erfüllt.

Dann gibt es ein eindeutig bestimmtes Wahrscheinlichkeitsmaß

$P: \sigma_{\mathcal{F}} \longrightarrow [0,1]$ so dass

$$T(C) = P(\{B \in \mathcal{F} : B \cap C \neq \emptyset\}) \quad \forall C \in \mathcal{C}.$$

Somit spielt das Kapazitätsfunktional die gleiche definierende Rolle für die Verteilung einer ZAM wie die Verteilungsfunktion für die Verteilung einer Zufallsvariable.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

3. Verteilung und Kapazitätsfunktional

Es besteht ein eindeutiger Zusammenhang zwischen Verteilung und Kapazitätsfunktional.

Seien \mathfrak{E}_1 und $\mathfrak{E}_2: \Omega \longrightarrow \mathcal{F}$ zwei beliebige ZAM. Dann gilt:

$$P_{\mathfrak{E}_1} = P_{\mathfrak{E}_2} \iff T_{\mathfrak{E}_1} = T_{\mathfrak{E}_2}.$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Eine ZAM Ξ heißt **stationär**, wenn gilt:

$$P_{\Xi} = P_{\Xi+x} \quad \forall x \in \mathbb{R}^d.$$

Äquivalent:

$$T_{\Xi}(C) = T_{\Xi}(C_x) \quad \forall C \in \mathcal{C} \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$$

$$T_{\Xi}(C) = T_{\Xi+x}(C) \quad \forall C \in \mathcal{C} \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$$

Beweis:

$$\begin{aligned} T_{\Xi}(C) &= P(\Xi \cap C \neq \emptyset) = P((\Xi - x) \cap C \neq \emptyset) = P(\Xi \cap (C + x) \neq \emptyset) \\ &= T_{\Xi}(C_x) \end{aligned}$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Eine ZAM Ξ heißt **isotrop**, wenn gilt:

$$P_{\Xi} = P_{\delta(\Xi)}$$

für jede Drehung $\delta: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$ um den Nullpunkt.

Äquivalent:

$$T_{\Xi}(C) = T_{\Xi}(\delta(C)) \quad \forall C \in \mathcal{C}$$

Eine stationäre und isotrope ZAM heißt **bewegungsinvariant**.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Zwei ZAM Ξ_1 und Ξ_2 heißen unabhängig, wenn für beliebige $A_1, A_2 \in \sigma_{\mathcal{F}}$ gilt:

$$P(\Xi_1 \in A_1, \Xi_2 \in A_2) = P(\Xi_1 \in A_1) P(\Xi_2 \in A_2)$$

Äquivalent: Für beliebige $C_1, C_2 \in \mathcal{C}$ gilt:

$$P(\Xi_1 \cap C_1 \neq \emptyset, \Xi_2 \cap C_2 \neq \emptyset) = T_{\Xi_1}(C_1) T_{\Xi_2}(C_2).$$

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Eine Folge von Mengen $W_n \subseteq \mathbb{R}^d$, $n \in \mathbb{N}$ mit

1. W_n ist konvex und kompakt $\forall n \in \mathbb{N}$
2. $W_n \subseteq W_{n+1} \forall n \in \mathbb{N}$
3. $\sup\{r \geq 0: b(x,r) \subseteq W_n \text{ für ein } x \in \mathbb{R}^d\} \rightarrow \infty (n \rightarrow \infty)$

heißt **mittelnde Folge**.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Eine ZAM Ξ heißt **ergodisch**, falls $\forall A, B \in \sigma_{\mathcal{F}}$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\nu_d(W_n)} \int_{W_n} P(A_x \cap B) dx = P(A)P(B)$$

für eine mittelnde Folge $W_n \subseteq \mathbb{R}^d$, $n \in \mathbb{N}$, wobei $A_x = \{ F_x : F \in A \}$ und $x \in \mathbb{R}^d$.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Eine ZAM Ξ heißt **metrisch transitiv**, falls $\forall A \in \sigma_{\mathcal{F}}$ gilt:

$$P_{\Xi}((A \setminus A_x) \cup (A_x \setminus A)) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$$

\implies

$$P_{\Xi}(A) = 1 \text{ oder } P_{\Xi}(A) = 0$$

Man kann zeigen, dass eine ZAM genau dann ergodisch ist, wenn sie metrisch transitiv ist.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

Sei nun $C_0 = \{(x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d : -\frac{1}{2} \leq x_i < \frac{1}{2}, i=1, \dots, d\}$,

Ξ eine stationäre und ergodische ZAM,

h eine translationsinvariante und additive Abbildung mit

$h: \mathcal{B}(\mathbb{R}^d) \rightarrow \mathbb{R}$,

W_n eine mittelnde Folge

und $K \subseteq C_0$ eine beliebige konvexe und kompakte Menge.

I. Grundlegende Definitionen und Eigenschaften

4. Stationarität, Isotropie, Unabhängigkeit und Ergodizität

1. $\exists c > 0$ mit $\mathbb{E}(|h(K \cap \Xi)|) \leq c$. Dann gilt:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}\left(\left| \frac{h(W_n \cap \Xi)}{\nu_d(W_n)} - E(h(C_0 \cap \Xi)) \right| \right) = 0$$

2. \exists Zufallsvariable $\xi \geq 0$ mit $\mathbb{E}\xi < \infty$ und $|h(K \cap \Xi)| \leq \xi$ P-fs. Dann gilt:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{h(W_n \cap \Xi)}{\nu_d(W_n)} = E(h(C_0 \cap \Xi)) \quad \text{P-fs.}$$

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

1. Volumenanteil

Sei $\Xi : \Omega \rightarrow \mathcal{F}$ eine beliebige ZAM.

Wir betrachten das **zufällige Feld** $\{ \mathbb{1}_{x \in \Xi}, x \in \mathbb{R}^d \}$ gegeben durch

$$\mathbb{1}_{x \in \Xi}(\omega) = \begin{cases} 1, & \text{wenn } x \in \Xi(\omega) \\ 0, & \text{wenn } x \notin \Xi(\omega) \end{cases}$$

Beachte den eineindeutigen Zusammenhang zwischen der Verteilung von Ξ und $\{ \mathbb{1}_{x \in \Xi}, x \in \mathbb{R}^d \}$!

\implies Betrachte Funktionen des zufälligen Feldes

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

1. Volumenanteil

Die Funktion $m(x)$, $x \in \mathbb{R}^d$ des zufälliges Feldes $\{\mathbb{1}_{x \in \Xi}, x \in \mathbb{R}^d\}$ mit $m(x) = \mathbb{E} \mathbb{1}_{x \in \Xi} \forall x \in \mathbb{R}^d$ heißt **Mittelwertfunktion**.

Diese lässt sich durch **Einpunkt-Überdeckungswahrscheinlichkeiten** $\{p_x, x \in \mathbb{R}^d\}$ der ZAM Ξ mit $p_x = P(x \in \Xi)$ beschreiben.

Es gilt: $m(x) = p_x$.

Im stationären Fall hängt p_x nicht von $x \in \mathbb{R}^d$ ab.

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

1. Volumenanteil

Das heißt für alle $x \in \mathbb{R}^d$ gilt:

$$p_x = P(x \in \Xi) = P(0 \in \Xi) = P(\Xi \cap 0 \neq \emptyset) = T_\Xi(\{0\}).$$

Wir nennen $p = P(0 \in \Xi)$ den **Volumenanteil** von Ξ .

Für diesen gilt:

$$p = \mathbb{E}(\nu_d(\Xi \cap C_0))$$

wobei C_0 das Einheitsquadrat ist.

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

2. Kovarianz

Der Volumenanteil lieferte eine Beschreibung der Struktur erster Ordnung der ZAM Ξ , ähnlich der Intensität eines Punktprozesses.

Eine Beschreibung der Struktur zweiter Ordnung liefert die Kovarianz der ZAM Ξ .

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

2. Kovarianz

Wieder betrachten wir zunächst das zufällige Feld $\{ \mathbb{1}_{x \in \Xi}, x \in \mathbb{R}^d \}$:

Die Funktion $k(x,y)$, $x,y \in \mathbb{R}^d$ des zufälliges Feldes $\{ \mathbb{1}_{x \in \Xi}, x \in \mathbb{R}^d \}$ mit $k(x,y) = \mathbb{E}(\mathbb{1}_{x \in \Xi} \mathbb{1}_{y \in \Xi}) - \mathbb{E} \mathbb{1}_{x \in \Xi} \mathbb{E} \mathbb{1}_{y \in \Xi} \forall x,y \in \mathbb{R}^d$ heißt **Kovarianzfunktion**.

Diese lässt sich durch **Zweipunkt-Überdeckungswahrscheinlichkeiten** $\{ p_{x,y}, x,y \in \mathbb{R}^d \}$ der ZAM Ξ mit $p_{x,y} = P(x \in \Xi, y \in \Xi)$ beschreiben.

Es gilt:

$$k(x,y) = p_{x,y} - p_x p_y \quad \forall x,y \in \mathbb{R}^d$$

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

2. Kovarianz

Im stationären Fall gilt:

$$p_{x,y} = p_{0,y-x} \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^d$$

$$k(x,y) = p_{0,y-x} - p^2$$

Dann nennen wir die Funktion $q: \mathbb{R}^d \rightarrow [0,1]$ mit $q(x) = p_{0,x}$

Kovarianz von Ξ .

Beachte: Die Kovarianz ist nicht zentriert und nicht-negativ.

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

2. Kovarianz

1. Für die Kovarianz gilt:

$$q(x) = p_{0,x} = P(0 \in \Xi, x \in \Xi) = P(-x \in \Xi, 0 \in \Xi) = P(0 \in \Xi, -x \in \Xi) \\ = p_{0,-x} = q(-x) \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$$

2. Falls Ξ isotrop ist, gilt:

$$q(x) = q^*(\|x\|) \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$$

Der Wert der Kovarianz hängt lediglich von der Norm eines Punktes des \mathbb{R}^d ab.

Oft schreibt man dann $r = \|x\|$ statt x .

Beachte die unterschiedlichen Definitionsbereiche!

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

3. Kontaktverteilungsfunktion

Sei Ξ eine stationäre ZAM und $B \in \mathcal{C}$ eine bzgl. des Ursprungs 0 sternförmige Menge.

Dann nennt man die Funktion $H_B: [0, \infty) \rightarrow [0, 1]$ mit $H_B(r) = P(rB \cap \Xi \neq \emptyset \mid 0 \notin \Xi) \forall r \geq 0$ **Kontaktverteilungsfunktion** von Ξ .
 B heißt strukturierendes Element von H_B .

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

3. Kontaktverteilungsfunktion

Wichtige Spezialfälle sind:

1. Die lineare Kontaktverteilungsfunktion $H_d(r)$

Sei $u \in \mathbb{R}^d$ mit $\|u\|=1$ und $B = \{ cu \mid c \in [0,1] \}$.

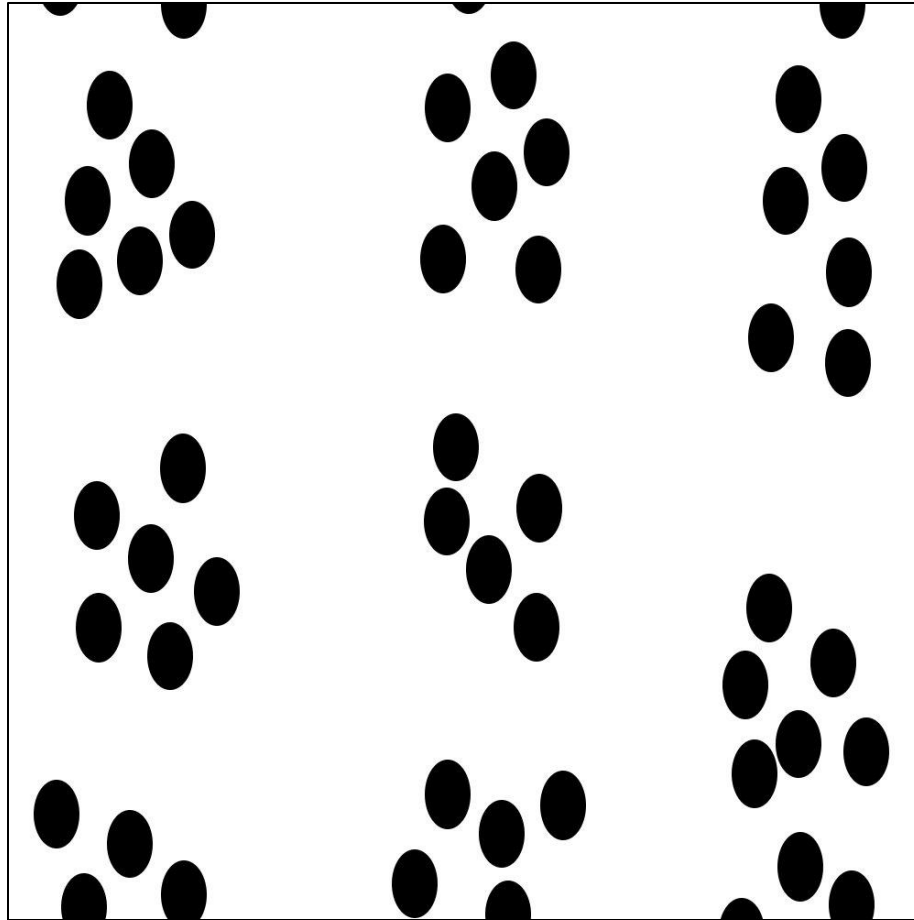
Beachte:

Falls Ξ isotrop ist, dann ist die genaue Wahl von u irrelevant.

Im anisotropen Fall gilt das nicht.

II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

3. Kontaktverteilungsfunktion



II. Kenngrößen zufällig abgeschlossener Mengen

3. Kontaktverteilungsfunktion

2. Die sphärische Kontaktverteilungsfunktion $H_s(r)$

Wähle $B = \{ x \in \mathbb{R}^d : \|x\| \leq 1 \}$.

Manchmal nennt man $H_s(r)$ das „Gesetz des ersten Kontakts“.

$$1 - H_s(r) = P(\{B(m,r) \cap \Xi \neq \emptyset \mid m \notin \Xi\}) \quad \forall m \in \mathbb{R}^d$$

III. Schätzer für die Kenngrößen

1. Schätzer für den Volumenanteil

Sei Ξ eine stationäre und isotrope ZAM im \mathbb{R}^2 .

Die Punktzählmethode

Wähle ein Gitter von Punkten x_1, \dots, x_n (deterministisch oder zufällig)

Ein Schätzer für den Volumenanteil ist:

$$\hat{p}_p = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbf{I}(x_i \in \Xi)$$

III. Schätzer für die Kenngrößen

1. Schätzer für den Volumenanteil

Dieser Schätzer ist unverzerrt:

$$E(\hat{p}_p) = \frac{1}{n} E \sum_{i=1}^n \mathbf{I}(x_i \in \Xi) = \frac{1}{n} np = p$$

Für seine Varianz gilt: (k Kovarianzfunktion)

$$\begin{aligned} \sigma_p^2 &= \frac{1}{n^2} E \left(\left(np - \sum_{i=1}^n \mathbf{I}(x_i \in \Xi) \right)^2 \right) \\ &= \frac{1}{n^2} \left(np(1-p) + 2 \sum_{i>j} q^*(\|x_i - x_j\|) \right) \end{aligned}$$

III. Schätzer für die Kenngrößen

1. Schätzer für den Volumenanteil

Falls n „groß“ ist und k „schnell gegen 0 geht“, dann kann man die Varianz approximieren durch:

$$\sigma_p^2 \approx \frac{p(1-p)}{n}$$

Im Falle unabhängiger Indikatorfunktionen $\mathbb{1}_{\Xi}(x_i)$ gilt insbesondere:

$$\sigma_p^2 = \frac{p(1-p)}{n}$$

III. Schätzer für die Kenngrößen

1. Schätzer für den Volumenanteil

Beispiele für weitere Schätzer:

- Lineare Methode
- Flächenmethode

Anmerkungen:

-Oft: $k(x,y)$ unbekannt \implies Vergleich der Varianzen der Schätzer nicht möglich

-Numerischer Aufwand zu beachten:

Geringere Varianz oft (aber nicht immer!) durch höheren Aufwand „erkauft“

III. Schätzer für die Kenngrößen

2. Schätzer für die Kovarianz

Erinnerung: $q(x) = P(0 \in \Xi, x \in \Xi)$

Außerdem gilt:

$$0 \in \Xi, x \in \Xi \Leftrightarrow 0 \in \Xi^* = \{ \Xi \ominus \{0, -x\} \}$$

Ein Schätzer für $q(x)$ ist nun gegeben durch einen Schätzer des Volumenanteils der ZAM Ξ^* .

D. Stoyan, W.S. Kendall, J. Mecke: Stochastic Geometry and its Applications

Volker Schmidt: Vorlesungsskript Räumliche Statistik