

Übungen zu Höhere Mathematik III für Elektrotechniker

Blatt 12

Abgabe: 25. 01. 2010 vor den Übungen

Aufgabe 1 (6 = 4 + 2 Punkte)

Die abgeflachten Drehellipsoid-Koordinaten (η, ψ, φ) eines Punktes (x_1, x_2, x_3) sind definiert durch:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \Phi(\eta, \psi, \varphi) = \begin{pmatrix} \cosh(\eta) \sin(\psi) \cos(\varphi) \\ \cosh(\eta) \sin(\psi) \sin(\varphi) \\ \sinh(\eta) \cos(\psi) \end{pmatrix}$$

- (a) Berechne die Jacobi-Matrix $J_\Phi := \frac{\partial \Phi}{\partial(\eta, \psi, \varphi)}$ sowie die Determinante $\det(J_\Phi)$.
- (b) Sind die Drehellipsoid-Koordinaten orthogonal?

Hinweis: $\sinh(\cdot)$ und $\cosh(\cdot)$ bezeichnen den *Sinus Hyperbolicus* bzw. den *Cosinus Hyperbolicus*.

Aufgabe 2 (6 = 2 · 3 Punkte)

Berechne $\operatorname{div}(\operatorname{grad} U)$ und $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} U)$ für die folgenden skalaren Felder im \mathbb{R}^3 :

- (a) $U(x_1, x_2, x_3) = x_3 \exp(x_1^2 x_2)$
- (b) $U(x_1, x_2, x_3) = \langle p, x \rangle + \|x\|^3$, wobei $x = (x_1, x_2, x_3)^T \neq 0 \in \mathbb{R}^3$, $p = (p_1, p_2, p_3)^T \in \mathbb{R}^3$.

Aufgabe 3 (4 = 4 · 1 Punkte)

Sei $G \subset \mathbb{R}^3$ ein Gebiet, und seien $g, h : G \rightarrow \mathbb{R}^3$ Vektorfelder, sowie $f : G \rightarrow \mathbb{R}$ eine skalare Funktion. Welche der folgenden Ausdrücke sind sinnvoll, welche sinnlos? Berechne die sinnvollen Ausdrücke für $g(x_1, x_2, x_3) = (x_3, 0, -3)^T$, $h(x_1, x_2, x_3) = (0, x_1 x_2, 0)^T$ sowie $f(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_2 + x_3$.

- (a) $g \cdot \operatorname{rot}(g \times h)$
- (b) $x_1 \times \operatorname{grad}(gh)$
- (c) $g \times \operatorname{grad}((0, 1, 0) \cdot h)$
- (d) $\operatorname{rot}(h \times \operatorname{grad} f)$

Zusatzaufgabe (8 = 2 · 4 Punkte)

Sei $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ein Vektorfeld mit $g(x_1, x_2, x_3) = (x_1, -x_2, x_1 x_3)^T$, und $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ eine skalare Funktion mit $f(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_2 + x_3$. Überprüfe für diesen Fall, dass

- (a) $\operatorname{div}(fg) = \langle \operatorname{grad} f, g \rangle + f \cdot \operatorname{div} g$
- (b) $\operatorname{rot}(fg) = f \cdot \operatorname{rot} g + \operatorname{grad} f \times g$.