

## Probeklausur zur Linearen Algebra II

Prof. Dr. Helmut Maier, Hans- Peter Reck

Gesamtpunktzahl: 130 Punkte, 100 Punkte= 100 %

notwendige Punktzahl zum Bestehen der Probeklausur: 20 Punkte

1. (a) Bestimme die Determinante von  $S \in \mathbb{R}^{(3,3)}$  mit

$$S = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 6 \\ 5 & 4 & 5 \\ 5 & 5 & 6 \end{pmatrix}.$$

- (b) Berechne  $S^{-1}$ . (12 Punkte)

2. Es sei  $A \in \mathbb{C}^{(n,n)}$  mit  $\det(A + 2E_n) = -4$  und  $\det(A - E_n) = 0$ .

Bestimme  $\det(A^2 + A - 2E_n)$ . (6 Punkte)

3. Es sei  $\mathbb{F}_4 = \{0, 1, t, t + 1\}$  der Körper mit vier Elementen, in welchem  $1 + 1 = 0$  und  $t^2 = t + 1$  gilt. Weiter seien  $V = \mathbb{F}_4^{(2,2)}$  ein Vektorraum über  $\mathbb{F}_4$  und  $A, B \in V$ .

- (a) Zeige, dass  $b: V \times V \rightarrow \mathbb{F}_4$  mit  $b(A, B) = \text{Spur}(AB)$  eine Bilinearform auf  $V$  darstellt.

Hinweis:

Dass die Spur die Eigenschaften  $\text{Spur}(A + B) = \text{Spur } A + \text{Spur } B$  sowie  $\text{Spur}(\alpha A) = \alpha \cdot \text{Spur } A$  für alle  $\alpha \in K$  und  $\text{Spur}(AB) = \text{Spur}(BA)$  besitzt, darf ohne Beweis verwendet werden.

- (b) Es sei

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} t & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ t & t+1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

eine Basis von  $V$ . Bestimme die Matrix  $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(b)$  der Bilinearform  $b$  bzgl.  $\mathcal{B}$ . (12 Punkte)

4. Die Bilinearform  $b: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  sei durch  $b(\vec{x}, \vec{y}) = 2x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3$  mit  $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3)^T$  und  $\vec{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$  definiert.

- (a) Zeige, dass  $(\mathbb{R}^3, b)$  ein Euklidischer Vektorraum ist.

- (b) Es seien  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3 \in \mathbb{R}^3$  mit  $\vec{v}_1 = (2, 0, 1)^T$ ,  $\vec{v}_2 = (0, 1, 0)^T$  und  $\vec{v}_3 = (3, -2, 5)^T$  und  $U = \langle \vec{v}_1, \vec{v}_2 \rangle$  der von den Vektoren  $\vec{v}_1$  und  $\vec{v}_2$  aufgespannte Unterraum.

Bestimme die orthogonale Projektion  $P_U(\vec{v}_3)$  von  $\vec{v}_3$  auf den Unterraum  $U$ . (12 Punkte)

5. Es sei  $V$  ein Euklidischer Vektorraum und  $\vec{x}, \vec{y} \in V$ .

- (a) Zeige, dass  $\vec{x} - \vec{y}$  und  $\vec{x} + \vec{y}$  genau dann aufeinander senkrecht stehen, wenn  $\|\vec{x}\| = \|\vec{y}\|$  gilt.

- (b) Welche elementargeometrische Deutung steckt hinter Teilaufgabe a)?

- (c) Zeige, dass  $\vec{x}$  und  $\vec{y}$  genau dann aufeinander senkrecht stehen, wenn  $\|\vec{x}\| \leq \|\vec{x} + \lambda\vec{y}\|$  für alle  $\lambda \in \mathbb{R}$  gilt. (8 Punkte)

6. Es sei  $n \in \mathbb{N}$ . Zeige, dass für alle komplexen Zahlen  $z_i \in \mathbb{C}$  mit  $1 \leq i \leq n$  die Ungleichung

$$|z_1| + \dots + |z_n| \leq \sqrt{n} \cdot \sqrt{|z_1|^2 + \dots + |z_n|^2}$$

gilt. (8 Punkte)

7. Betrachte den Vektorraum  $V = \mathbb{C}^3$  über  $\mathbb{C}$  mit dem kanonischen Skalarprodukt. Wende auf die Vektoren

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 1+i \\ i \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{y} = \begin{pmatrix} 1 \\ i \\ -i \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \vec{z} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

das Verfahren von Gram-Schmidt an und bestimme eine Orthonormalbasis von  $V$ . (10 Punkte)

8. (a) Gib eine Definition folgender Begriffe an:

- i. Sesquilinearform
- ii. Winkel
- iii. Eigenraum eines Eigenwerts

(b) Formuliere den Fundamentalsatz der Algebra. (12 Punkte)

9. Gegeben sei das reelle lineare Gleichungssystem  $A\vec{x} = \vec{b}$  mit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

(a) Zeige, dass dieses LGS unlösbar ist.

(b) Bestimme alle Näherungslösungen  $\vec{x}_0$  für dieses Gleichungssystem, so dass  $\|A\vec{x}_0 - \vec{b}\|$  bzgl. des kanonischen Skalarproduktes minimal wird. (12 Punkte)

10. Betrachte die Matrizen  $A, B \in \mathbb{R}^{(3,3)}$  mit

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 6 & 0 \\ -3 & -5 & 0 \\ -3 & -6 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(a) Bestimme die Eigenwerte mit ihren geometrischen Ordnungen und die Eigenvektoren von  $A$ .

(b) Ist  $A$  diagonalisierbar?

(c) Für welche  $x \in \mathbb{R}$  ist  $B$  reell diagonalisierbar? (14 Punkte)

11. (a) Es sei  $f$  ein Polynom vom Grad  $n$  mit reellen Koeffizienten und einer Nullstelle  $z = x + iy \in \mathbb{C}$  mit  $x, y \in \mathbb{R}$ . Zeige, dass dann auch  $\bar{z} = x - iy$  eine Nullstelle von  $f$  ist.

(b) Es sei  $A \in K^{(n,n)}$  und  $B \in GL(n, K)$ . Zeige:  $\text{Spur}(A) = \text{Spur}(B^{-1}AB)$ .

(c) Es sei nun  $A \in \mathbb{R}^{(5,5)}$  und bekannt, dass  $A$  die beiden Eigenwerte  $i$  und  $1 + i$  besitze.

Ferner sei  $\text{Spur}(A) = 0$ . Berechne die Determinante von  $A$ . (12 Punkte)

12. Es seien  $\vec{x} = (x_1, x_2)^T \in \mathbb{R}^2$  und eine quadratische Form  $Q(\vec{x}) = -2x_1^2 + 6x_1x_2 - 10x_2^2$  gegeben.

(a) Überprüfe  $Q$  auf Definitheit.

(b) Führe die Hauptachsentransformation durch und stelle  $Q$  als Summe von Quadraten dar.

(12 Punkte)

**Viel Erfolg!**